LCR メータ

LCR-8000G シリーズ

ユーザーマニュアル

GW INSTEK PART NO. 80CR-81010MB1





保証

LCR メータ LCR-8000G シリーズ

この度は GW Insturument 社の計測器をお買い上げいただきありがとう ございます。今後とも当社の製品を末永くご愛顧いただきますようお願い 申し上げます。

LCR-8000G シリーズは、正常な使用状態で発生する故障について、お 買上げの日より2年間に発生した故障については無償で修理を致しま す。ただし、液晶ディスプレイは1年間、ケーブル類など付属品は除きま す。

また、保証期間内でも次の場合は有償修理になります。

- 1. 火災、天災、異常電圧等による故障、損傷。
- 2. 不当な修理、調整、改造がなされた場合。
- 3. 取扱いが不適当なために生ずる故障、損傷。
- 4. 故障が本製品以外の原因による場合。
- 5. お買上げ明細書類のご提示がない場合。

お買上げ時の明細書(納品書、領収書など)は保証書の代わりとなりま すので、大切に保管してください。

また、校正作業につきましては有償にて受け賜ります。

この保証は日本国内で使用される場合にのみ有効です。

This warranty is valid only Japan.

本マニュアルについて

ご使用に際しては、必ず本マニュアルを最後までお読みいただき、正しくご使用ください。また、いつでも見られるよう保存してください。

本書の内容に関しましては万全を期して作成いたしましたが、万一 不審な点や誤り、記載漏れなどがございましたらご購入元または弊 社までご連絡ください。

このマニュアルは著作権によって保護された知的財産情報を含んで います。当社はすべての権利を保持します。当社の文書による事 前承諾なしに、このマニュアルを複写、転載、翻訳することはできま せん。

このマニュアルに記載された情報は印刷時点のものです。製品の仕様、機器、および保守手順は、いつでも予告なしで変更することがあ りますので予めご了承ください。

Microsoft, Microsoft® Excel および Windows は、米国 Microsoft Corporation の、

米国、日本およびその他の国における登録商標または商標です。

Good Will Instrument Co., Ltd.

No. 7-1, Jhongsing Rd., Tucheng City, Taipei County 236, Taiwan.

目次

安全について		6
	安全記号について	6
初初めに		12
	特徴	.14
	パッケージ内容	.15
	測定の種類	.15
	モデルの比較	.17
パネル外観		18
	前面パネル外観	.18
	背面パネル外観	.21
	チルトスタンドと電源投入	.23
	フィクスチャの接続	.26
	チュートリアル (操作手順)	.28
	測定についての情報	.37
基本測定		39
	測定項目について	.40
	測定モードの概要	.50
	パラメータの構成	.53
	測定を実行する	.58
PASS-FAIL +	ード	61
	シングルステップ テストの構成	.63
	シングルステップ テストの実行	.69
	マルチステップの構成	.73
	マルチステップ プログラムの実行	.84
	マルチステッププログラムのファイル操作	87

G凹INSTEK

グラフモード		
	項目の選択	92
	水平軸スケールの設定	94
	垂直軸スケールの設定	
	速度(Speed) / ステップの設定	105
	グラフ測定の実行	107
キャリブレーシ	ョン	111
FAQ		115
APPENDIX		
APPENDIX	ヒューズの交換	116 116
APPENDIX	ヒューズの交換 Z 確度表	116 116 117
APPENDIX	ヒューズの交換 Z 確度表 Z 対 L、C 表	116 116 117 118
APPENDIX	ヒューズの交換 Z 確度表 Z 対 L、C 表 確度の定義	116 116 117 118 119
APPENDIX	ヒューズの交換 Z 確度表 Z 対 L、C 表 確度の定義 仕様	
APPENDIX	ヒューズの交換 Z 確度表 Z 対 L、C 表 確度の定義 仕様 フィクスチャ仕様	116 117 117 118 119 120 122



この章は、本器の操作及び保存時に気をつけなけれ ばならない重要な安全上の注意を含んでいます。操 作を開始する前に以下の注意をよく読んで、安全を確 保してください。

安全記号について

以下の安全記号が本マニュアルもしくは本器上に記載されています。

▲ 警告	以下の安全記号が本マニュアルもしくは本器上に記 載されています。
介 ,注意	注意 : 本器または他の機器へ損害をもたらす恐れの ある箇所、用法が記載されています。
A	危険: 高電圧の恐れあり
	危険・警告・注意 :マニュアルを参照してください
0	保護導体端子
<u> </u>	シャーシ(フレーム)端子

安全上の注意

- 一般注意事項
- 電源コードは、製品に付属したものを使用してください。ただし、入力電源電圧によっては付属の電源コードが使用できない場合があります。その場合は、 適切な電源コードを使用してください。
- 感電の危険があるためプローブの先端を電圧源に 接続したまま抜き差ししないでください。
- 入力端子には、製品を破損しないために最大入力 が決められています。製品故障の原因となりますの で定格・仕様欄または安全上の注意にある仕様を 越えないようにしてください。
 周波数が高くなったり、高圧パルスによっては入力 できる最大電圧が低下します。
- BNC コネクタの接地側に危険な高電圧を決して接続しないでください。火災や感電につながります。
- 感電防止のため保護接地端子は大地アースへ必ず接続してください。
- 重い物を本器に置かないでください。
- 激しい衝撃または荒い取り扱いを避けてください。
 本器の破損につながります。
- 本器に静電気を与えないでください。
- 裸線を BNC 端子などに接続しないでください。
- 冷却用ファンの通気口をふさがないでください。
 製品の通気口をふさいだ状態で使用すると故障、
 火災の危険があります。
- 濡れた手で電源コードのプラグに触らないでください。感電の原因となります。

(測定カテゴリー) EN 61010-1:2001 は測定カテゴリと 要求事項を以下の要領で規定しています。LCR-8000G シリーズはカテゴリ I の部類に入ります。

- 測定カテゴリⅣは、建造物への引込み電路、引込み口から電 力量メータおよびー次過電流保護装置(分電盤)までの電路を 規定します。
- 測定カテゴリIIIは、直接分電盤から電気を取り込む機器(固定) 設備)の一次側および分電盤からコンセントまでの電路を規定し ます。
- 測定カテゴリⅡは、コンセントに接続する電源コード付機器(家) 庭用電気製品など)の一次側電路を規定します。
- 測定カテゴリ」は、コンセントからトランスなどを経由した機器内 の二次側の電気回路を規定します。

電源



- ・ 電源電圧: AC 115V(+10% / -25%)、AC 230V(+15%)
 /-14%)(切替),50/60Hz.
- ・ 電源コード:感電を避けるため本器に付属している3
 芯の電源コード、または使用する電源電圧に対応 したもののみ使用し、必ずアース端子のあるコンセ ントへ差し込んでください。2 芯のコードを使用され る場合は必ず接地をしてください。

関して

使用中の異常に ・ 製品を使用中に、製品より発煙や発火などの異常 が発生した場合には、ただちに使用を中止し主電 源スイッチを切り、電源コードをコンセントから抜い てください。

ヒューズ <u> か</u> <u> 警告</u>	 ヒューズが溶断した場合、使用者がヒューズを交換 することができますが、マニュアルの保守等の内容 に記載された注意事項を順守し、間違いのないよう に交換してください。ヒューズ切れの原因が判らな い場合、製品に原因があると思われる場合、あるい は製品指定のヒューズがお手元にない場合は、当 社までご連絡ください。間違えてヒューズを交換さ れた場合、火災の危険があります。
	 ヒューズ:T3A/250V
	 電源を入れる前にヒューズのタイプが正しいことを 確かめてください。
	 火災防止のために、ヒューズ交換の際は指定され たタイプのヒューズ以外は使用しないでください。
	 ヒューズ交換の前には必ず電源コードを外してください。
	 ヒューズ交換の前にヒューズ切断の原因となった問題を解決してください。
清掃	• 清掃の前に電源コードを外してください。
	 清掃には洗剤と水の混合液に、柔らかい布地を使 用します。液体が中に入らないようにしてください。
	 ベンゼン、トルエン、キシレン、アセトンなど危険な 材料を含む化学物質を使用しないでください。

- 設置・操作環境 設置および使用箇所: 屋内で直射日光があたらな い場所、ほこりがつかない環境、ほとんど汚染のな い状態(以下の注意事項参照)を必ず守ってくださ い。
 - 可燃性ガス内で使用しないで下さい。
 - 高温になる場所で使用しないでください。
 - 湿度の高い場所での使用を避けてください。
 - 腐食性ガス内に設置しないで下さい。
 - 風通しの悪い場所に設置しないで下さい。
 - 傾いた場所、振動のある場所に置かないで下さい。
 - 相対湿度: < 80%
 - 高度: < 2000m
 - 温度: 0℃ to 40℃

(汚染度) EN61010-1:2001 は測定カテゴリと要求事項 を以下の要領で規定しています。GDS-1000Aシリー ズは汚染度 2 に該当します。

汚染の定義は「絶縁耐力か表面抵抗を減少させる固 体、液体、またはガス(イオン化気体)の異物の添加」 を指します.

- 汚染度 1: 汚染物質が無いか、または有っても乾燥しており、非 電導性の汚染物質のみが存在する状態。汚染は影響しない状 態を示します。
- 汚染度 2: 結露により、たまたま一時的な電導性が起こる場合を 別にして、非電導性汚染物質のみが存在する状態。
- 汚染度 3: 電導性汚染物質または結露により電導性になり得る 非電導性汚染物質が存在する状態。
- 保存環境 Location: 室内
 - 相対湿度: < 80%
 - 温度: -40℃ to 70℃

調整·修理 ▲	 本製品の調整や修理は、当社のサービス技術および認定された者が行います。
<u></u>	 サービスに関しましては、お買上げいただきました 当社代理店(取扱店)にお問い合わせ下さいますようお願い致します。なお、商品についてご不明な点がございましたら、弊社までお問い合わせください。
保守点検につい て	 製品の性能、安全性を維持するため定期的な保 守、点検、クリーニング、校正をお勧めします。
校正 <u> 永</u>	 この製品は、当社の厳格な試験・検査を経て出荷されておりますが、部品などの経年変化により、性能・仕様に多少の変化が生じることがあります。製品の性能・仕様を安定した状態でご使用いただくために定期的な校正をお勧めいたします。校正についてのご相談はご購入元または当社までご連絡ください。
ご使用について <u> へ</u>	 本製品は、一般家庭・消費者向けに設計・製造された製品ではありません。電気的知識を有する方がマニュアルの内容を理解し、安全を確認した上でご使用ください。また、電気的知識のない方が使用される場合には事故につながる可能性があるので、必ず電気的知識を有する方の監督下にてご使用ください。



この章では、LCR-8000G シリーズの特徴、モデル比 較、前面/背面パネルと電源投入手順について簡潔 に述べます。主な機能へのアクセス方法について述 べています。



特徴	特徴14
パッケージ内容	パッケージ内容15
測定項目	測定項目15 測定項目の組み合わせ16 等価回路16
	パネル外観
ハイル外的	前面パネル外観18 背面パネル外観
モデルの比較	モデルによる主な違い17
チルトスタンドと 電源投入	チルトスタンド23 電源投入24 AC メイン周波数の選択(50/60Hz)25
 フィクスチャの接 続	フィクスチャの構造26 テストフィクスチャの接続27

GUINSTEK

チュートリアル	基本測定 (Pass/Fail テストを除く)	28
/型 1///// (操作手順)	Pass/Fail テスト (シングルステッ)	30
	Pass/Fail テスト (マルチステップ)	32
	グラフモード	34

測定についての 測定についての情報......37 情報 特徴

性能	 20Hz~1MHz/5MHz/10MHzの広範囲な測定周波数(モデルによる)
	• 6 桁 測定分解能
	• 10mV ~ 2V 測定電圧範囲 (DC/20Hz~3MHz)
	• 0.1% 基本測定確度
操作	 スポット周波数測定
	 マルチステップ測定、各 30 ステップ、最大 64 プロ グラムまで
	• 実測値表示
	• 絶対値または公称値からのΔパーセント測定
	・ Pass/Fail テスト
	• 精密測定用フィクスチャ:4線 + ground コネクタ付き
	• フィクスチャのオープン/クローズ接続調整
	• バー表示モードで様々な部品を簡単に調整可能
	 測定データを視覚的に分かりやすく表現するグラフ モード
	 電源オフでパネル設定を保存、次回電源オン時に 最後の設定で起動します。
	• 大型 LCD パネル、分解能 320x240
	 直感的なユーザーインターフェースと幅広い測定機能

インターフェース • GP-IB

• RS-232C

パッケージ内容

本器を使用する前にパッケージの内容を確認してください。欠品や破損があった場合は、ご購入された代理店または弊社へご連絡ください。

	•	LCR 8000G 本体	•	
付属品	•	電源コード	•	ユーザーマニュアル
	•	LCR-12 テストフィクス チャ		
オプションアクセ サリ	•	LCR-13 SMD/test chip フィクスチャ	•	LCR-05 Axial/Radial component フィクスチャ
	•	LCR-09 SMD/テストチ ップフィクスチャ	•	* GRA-404 ラックマウン ト(19" 411)
	•	LCR-07 テストリード(ワ ニロ)*	•	GTL-232 RS232C ケー
	•	LCR-08 SMD クリップピ ン*		ブル, 9-pin (フルモデ ム)
	•	LCR-06A Kelvin leads*	•	GTC-001 台車
			*扂	∃波数:DC~1MHz

測定の種類

測定項目

プライマリ測定	キャパシタンス (C)	インダクタンス (L)
	リアクタンス (X)	サスセプタンス (B) (=1/X)
	インピーダンス (R)	アドミタンス (Y) (=1/Z)
	DC 抵抗 (RDC)	
セカンダリ測定	AC 抵抗 (RAC)	Quality factor (Q)(=1/D)
	Dissipation factor (D)	Angle (θ) (Ζ と Υ のとき)
	コンダクタンス (G)	

GUINSTEK

測定項目の組み合わせ

●:可能, __:NG, ×:組み合枚せなし.

1st measurement	2nd measurement				等価	「回路 グラフ		*Prog	
	Q	D	R_{AC}	G	Angle	直列	並列		
キャパシタンス (C)	٠	•	٠	•	—	•	٠	•	٠
インダクタンス (L)	٠	٠	٠	٠	—	•	٠	•	٠
リアクタンス(X)	٠	٠	٠	—	—	٠	—	•	٠
サスセプタンス (B)	•	•	•	•	—	—	٠	•	•
インピーダンス (Z)	_	_	_	—	•	—	—	•	•
アドミタンス (Y)	—	_	—	—	•	—	—	•	٠
DC 抵抗(R _{pc})	_	_	_	_	_	_	—	—	٠
Quality factor (Q)	\times	\searrow	\times	\times	>	•	٠	•	٠
Dissipation factor (D)	\times	\searrow	\times	\times	\searrow	•	٠	•	٠
AC 抵抗 (R _{ac})	\times	\searrow	\times	\times	\searrow	•	٠	•	٠
コンダクタンス (G)	$\left \right\rangle$	\mathbf{X}	\mathbf{X}	\backslash	\mathbf{X}	, <u> </u>	•	•	٠
Angle ($ heta$)	\times	\searrow	\times	\times	\searrow	, <u> </u>	—	٠	٠

*Prog: マルチステップ プログラム

等価回路

直列または並列	C+R	C+D	C+Q	L+R	L+Q	L+D
直列	X+R	X+D	X+Q			
並列	C+G	B+G	B+D	B+Q	B+R	L+G

モデルの比較

モデルによる主な違い

モデル	LCR-8101G	LCR-8105G	LCR-8110G
測定周波数	20Hz [~] 1MHz	20Hz [~] 5MHz	20Hz [~] 10MHz
ドライブ信号 レベル	20Hz [~] 1MHz: 0.01V [~] 2Vrms	20Hz [~] ≦3MHz: 0.01V [~] 2Vrms	20Hz [~] ≦3MHz: 0.01V [~] 2Vrms
AC		>3MHz [∼] 5MHz: 0.01V [∼] 1Vrms	>3MHz [∼] 10MHz: 0.01V [∼] 1Vrms
DC		0.01V~2V	
ドライブ信号閉回 路電流	20Hz [~] 1MHz: 100uA [~] 20mA rms	20Hz [~] ≦3MHz: 100uA [~] 20mA rms	20Hz [~] ≦3MHz: 100uA [~] 20mA rms
AC		>3MHz [~] 5MHz: 100uA [~] 10mA rms	>3MHz [~] 10MHz: 100uA [~] 10mA rms
DC		100uA~20mA	
	20Hz [~] 1MHz: ± 2% ± 5mV	20Hz [~] ≦1MHz: ± 2% ± 5mV	20Hz [~] ≦1MHz: ± 2% ± 5mV
AC		>1MHz [~] 5MHz: ± 5% ± 10mV	>1MHz [~] 10MHz:± 5% ± 10mV
DC		± 2% ± 5mV	

パネル外観

前面パネル外観



GWINSTEK

シングル/リピート キー	Sing/Rep	シングル測定モード(手動タイミング) またはリピート測定(自動トリガ)を切り 替えます。詳細は 58 ページを参照く ださい。
Calibration +—	Calibration	校正モードに入ります。詳細は 111111 ページを参照ください。
単位(Unit)キー	値を編集すると	き入力します。
	D/Q	Dissipation factor または Quality factor
	V/A	電圧(Voltage)または電流(アンペア)
	Н	[H]ヘンリー(インダクタンス)
	(F)	[F]ファラッド(キャパシタンス)
	Ω	[Ω]オーム(抵抗、インピーダンス)
	S	[S]ジーメンス(サスセプタンス、アドミタ ンス)
	k	[k]キロ(10 ³) M [M]メガ (10 ⁶)
	p	[p]ピコ(10 ⁻¹²) [n]ナノ(10 ⁻⁹)
	μ	[µ]マイクロ (10 ⁻⁶) [m]ミリ(10 ⁻³)
トリガキー		手動トリガ測定。シングル測定モード (58 ページ)のみ有効です。
矢印キー		メニュー項目またはパラメータを選択 します。上下、左右キーはペアで使わ れます。
Code +—	Code	電圧/電流ドライブ(60ページ)または 国波教哲位電の変更(55ページ)

周波数桁位置の変更(55ページ)

G≝INSTEK

LCR-8000G シリーズユーザーマニュアル



数値を編集中、前の入力を全てクリア します。

入力された数値または選択を確定します。

数値キー

Enter key



Enter

数値を入力します。

測定端子 測定フィクスチャを取り付けます。接続の詳細は 26 ペ ージを参照ください。

LFORCE	電流戻り
LSENSE	低電位
HSENSE	高電位
HFORCE	電流出力



背面パネル外観



GPIB ポート / RS-232C ポート



リモートコントロールのケーブルを接 続します。

GPIB: 24-pin メス

RS-232C: DB-9 pin オス

リモートコントロールの詳細について はプログラミングマニュアルを参照く ださい。

ディスプレイ輝度 調整



ディスプレイ輝度の調整ができます。 詳細については 24 ページを参照く ださい。

GWINSTEK

電源選択 / ヒューズホルダ / メインソケット



AC 主電源の電圧セレクタ設定: AC 115V (+10% / -25%), AC 230V (+15% / -14%) 50/60Hz(切り替え).

メインヒューズ T3A/250V は、ヒュー ズホルダにあります。 ヒューズ交換 の詳細については 116 ページを参 照ください。

メインソケットは、電源コードを挿入します。詳細は、24 ページを参照ください。

チルトスタンドと電源投入

チルトスタンド

低角度





高角度





電源投入



 背面パネルにあるコントラストツマミで LCD ディス プレイの輝度が調整できます。



AC メイン 周波数の 選択(50/60Hz)

概要 本器は、商用周波数が 50Hz と 60Hz で動作します。

最適な測定精度(特に低周波;<100Hz)を得るために 商用周波数を適正に設定してください。

パネル操作 5. メニューキーを押し、次に F5(System) Menu キーを押します。 システムメニューが表示されます。 F5

Precision LCR	Meter LCR-8101
Software version	2.03 Oct 25 2008
Frequency	1MHz
RS-232	✓
Graph mode	✓
GPIB	✓
Line frequency	: 50Hz
Beep	: OFF
GPIB address	: 5
Average	: 10

 6. 上下キーを押し電源周波数へカーソル を移動します。
 Li ne frequency : 5012



 7. 必要な場合は、左右キーで 50、60Hz を選択します。
 Line frequency : <u>60</u>=2

フィクスチャの接続

フィクスチャの構造

概要	標準フィクスヲ 出力端子(Hfa Lsence)は差る	スチャは 4 線タイプ (コモン端子付き) です。 (Hforce と Lforce)と入力端子 (Hsence と t差を測定します。		
×	LFORCE	LSENCE	Hsence	HFORCE
		\bigcirc		\bigcirc
説明	HFORCE			
	HSENSE	Lsence とあ	わせて差を測	則定します。
		被測定物の	+側に測定し	,ます。 T
	LSENSE	Hsense とあ 測定物の-(わせて差を混 則へ接続しま	則定します。被 す。
	LFORCE	信号電流を に接続しま ⁻	·受けます。 被 す。	₹測定物の−側
	GND	測定物が広 端に接続で 低減するため ます。	い金属エリア きない場合、 めに、GND ク	Pで、端子の両 雑音レベルを フリップを接続し

テストフィクスチャの接続

- パネル操作 1. 被測定物をテストフィクスチャに接続する前に放電 させてください。詳細は**ページを参照ください。
 - 2. 付属テストフィクスチャ LCR-12 の BNC 端子を前 面パネルの BNC のカラーに合わせ接続してくださ い。



 テストフィクスチャを被測定物へ接続します。被測 定物に極性がある場合、H側を正極側へL側を負 極側へ接続してください。リード線の影響を除くた めにリードベースとテストフィクスチャのクリップ間 隔は十分に短いことを確認してください。





チュートリアル (操作手順)

基本測定 (Pass/Fail テストを除く)

手	順	内容	詳細
1.	フィクスチャの 接続	DUT ヘフィクスチャを接続する。	26 ページ
2.	メニュー入力	Menu キーを押し、次に F1(AC 測定) また は F2 (Rdc)を押します。	50 ページ
3.	スケール表示 を隠す	F4 (スケールの表示/非表示)キーを押しス ケール(Scale)を非表示にします。(また は、回路図を表示します)	52 ページ
4.	測定項目の選 択	F1 (First)または F2 (Second)を押し、測定 項目を選択します。	53 ページ
5.	直列/並列回 路の選択	選択可能な場合は、F3 (Series/Parallel)キ 一で等価回路の種類を選択します。	53 ページ
6.	測定周波数の 設定	左右キーを押し Frequency ヘカーソルを 移動します。数値キーと単位キーで数値を 入力します。	55 ページ
7.	測定電圧の設 定	左右キーを押し電圧ヘカーソルを移動しま す。数値キーと単位キーで数値を入力しま す。	57 ページ

GUINSTEK

8a. シングル測定 Sing/Rep キーを押し Single (手動トリガ)測 58 ページの選択
 定を選択します。トリガ測定を実行するには Trig キーを押します。

8b. リラティブ測定 Sing/Rep キーを押し Repetitive (自動トリ 59 ページの選択 ガ)を選択します。 左右キーでカーソルを Speed へ移動します。 上下キーで測定速度を選択します。

オプション設定 駆動電圧/電流を隠すために Code キーを 60 ページ 押し 8、0 とキー入力し ENTER キーを押し ます。 54 ページ

> Range(内部設定)を左右キーでカーソルを 移動させ上下キーで Auto に設定します。

Pass/Fail テスト (シングルステッ)

手	順	内容	詳細
1.	フィクスチャを 接続する。	テストフィクスチャを DUT に接続します。	26 ページ
2.	ブザー音を設 定します。	Menu キーを押し次に F5(System)キーを 押します。上下キーでカーソルを Beep へ 移動します。左右キーで設定(Off を推奨) します。	64 ページ
3.	平均の設定	Menu キーを押し次に F5(System)キーを 押します。上下キーでカーソルを Average へ移動します。数値キーで平均回数を入 カします。(1-256)入力を確定するために Enter キーを押します。	65 ページ
4.	メニュー選択	Menu キーを押し F1 (AC 測定)または F2(r dc)を押します。	50 ページ
5.	スケールの表 示	F4 キー(Scale の表示/非表示)を押しスケ ールを表示(または回路図の非表示)しま す。	52 ページ
6.	測定項目の選 択	F1(First)とF2(Second)を繰り返し押すこと で測定項目を選択します。	53 ページ
7.	直列/並列回 路を選択す る。	選択可能な場合、等価回路モデルを選択 するために、F3(直接 Series /並列 Parallel)を押します。	53 ページ
8.	測定周波数の 設定	左右キーで周波数(Frequency)へカーソ ルを移動します。数値キーと単位(Unit)キ ーで設定します。	55 ページ
9.	測定電圧の設 定	左右キーで電圧(Voltage)へカーソルを移 動します。数値キーと単位(Unit)キーで設 定します。	57 ページ
10	a. シングル測 定の選択	Sing/Rep キーを押し Single(手動トリガ)モ ードを選択します。トリガ測定では、トリガ キーを押します。	58 ページ

G凹INSTEK

10b. 繰り返し 測定の選択	Sing/Rep キーを繰り返し押し Repetitive(繰り返し; automatic trigger)を 選択します。左右キーでカーソルを SPEED へ移動します。上下キーで速度を 選択します。	59 ページ
11a. 絶対値測定 の選択	F5(Abs/%/Δ)で Abs を選択します。左右キ ーでカーソルを Lo(Low Limit)へ移動しま す。数値キーと Unit(単位)キーで下限値 (Low Limit)を設定します。同様にして Hi (Hi Limit;上限値)を設定します。	69 ページ
11b. パーセン テージ測定	F5 (Abs/%/Δ)キーで%を選択します。左右 キーでカーソルを Nominal(公称)値へ移動 します。数値キーと Unit(単位)キーで数 値を入力します。次に、カーソルを Lo(下 限値)へ移動しパーセンテージを設定しま す。同様にして Hi(上限値)を設定します。 設定した Nominal(公称)値を保存するには F6(Save Nom)キーを押します。	70 ページ
11c. デルタ (差分)測定	F5 (Abs/%/Δ)キーでムを選択します。左右 キーでカーソルを Nominal(公称)値へ移動 します。数値キーと Unit(単位)キーで数 値を入力します。次に、カーソルを Lo(下 限値)へ移動しパーセンテージを設定しま す。同様にして Hi(上限値)を設定します。 設定した Nominal(公称)値を保存するには F6(Save Nom)キーを押します。	71 ページ
オプション設定	駆動電圧/電流を隠すには Code キーを押 し8、0とキー入力し ENTER キーを押しま す。Range(内部設定)を左右キーでカーソ ルを移動させ上下キーで Auto に設定しま す。	60 ページ 54 ページ

Pass/Fail テスト (マルチステップ)

手順	内容	詳細
1. テストフィクス チャを接続しま す。	テストフィクスチャを DUT に接続します。	26 ページ
2. ブザー音を設 定します。	Menu キーを押し次に F5(System)キーを 押します。上下キーでカーソルを Beep へ 移動します。左右キーで設定(Off を推奨) します。	75 ページ
3. 平均の設定	Menu キーを押し次に F5(System)キーを 押します。上下キーでカーソルを Average へ移動します。数値キーで平均回数を入 カします。(1-256)入力を確定するために Enter キーを押します。	65 ページ
4. マルチステップ モードに設定	Menu キーを押し続いて F3(Multi step)キ ーを押します。	77 ページ
5. 測定項目の 選択	矢印キーでカーソルをステップ 01 Func へ 移動します。F1(Prog)キーを押し項目を選 択します。	80 ページ
6a. パラメータを 設定します。	矢印キーで下記のパラメータへカーソルを 移動します。数値を編集するために数値 キーと Unit(単位)キーを使用するか F1 (Prog)キーでオプションを選択します。	80 ページ
6b. ステップの 追加	カーソルを最初の空白ステップへ移動し F1(Prog)キーを押します。	80 ページ
6c. 次のステップ ヘコピーしま す。	F2(Copy)キーを押します。選択されたステ ップ項目をコピーし次のステップへ挿入し ます。	83 ページ
6d. ステップを削 除する。	F3(Delete;削除)選択したステップを削除します。	83 ページ
7. プログラムを 保存する。	F4 (Save)キーを押します。編集したプログ ラムが保存されます。	87 ページ

G≝INSTEK

8. Run メニュー	F6 (Run)キー。Run メニューを表示します。 84 ペー	ジ
9. シングルまた はリピート	Sing/Rep キーでシングル(手動トリガ)ま 58 ペー たはリピート(自動トリガ)を選択します。	・ジ
10. スタート	テストがスタートしない場合、F1(Start)キー 84 ペー または Trig キーを押します。F6(Set)キー で設定メニューへ戻ります。	・ジ
ファイル操作: 新規プログラム	F5(File)キーを押し次に F4(New)キーを押 77 ペー します。 左右キーでカーソルを移動し下キ ーで文字・記号を選択します。 ファイル名 を確定するには Enter キーを押します。 新 規ファイルが作成されます。	・ジ
	文字・記号を削除するには上キーを押しま す。	
	中止するには Clear キーを押します。	
ファイル操作 : load (読み込み)	F5(File)キーを押し続いて F1(Load)キーを 89 ペー 押します。矢印キーでプログラムを選択し F1(Load)キーを押し既存のプログラムを 読み出します。	・ジ
ファイル操作 : 削除 (delete)	F5(File)キーを押し続いて F2(Delete)キー 90 ペー を押します。矢印キーでプログラムを選択 し F5(Delete)キーを押します。既存のプロ グラムが削除されます。	-ジ
ファイル操作: 保存(save as)	F5(File)キーを押し続いて F3(Save as)キー 87 ペー を押します。左右キーでカーソルを移動し 下キーで文字を選択します。ファイル名を 確定するため Enter キーを押します。新規 ファイルが現れます。	・ジ
	文字・記号を削除するには上キーを押しま す。	
	中止するには Clear キーを押します。	

グラフモード

手	順	内容	詳細
1.	テストフィクスチャを 接続します。	テストフィクスチャを DUT に接続し ます。	26 ページ
2.	グラフモードにしま す。	Menu キーを押し続けて F4(Grapf) キーを押します。	92 ページ
3.	項目の選択	F5 キーでグラフモードを選択しま す。	93 ページ
4a	. 水平軸スケールの 設定 : 周波数	上下キーでカーソルを Sweep(掃 引)へ移動します。 左右キーで Frequency(周波数)を 選択します。カーソルを Start Frequency(開始周波数)へ移動し 数値キーと Unit(単位)キーで値を 入力します。同様にして Stop Frequency(終了周波数)とレベル (駆動電圧)を設定します。	96 ページ
4b	. 水平軸スケールの 設定 : 電圧	上下キーでカーソルを Sweep(掃 引)へ移動します。 左右キーで Voltage(電圧)を選択し ます。 カーソルを Start Voltage(スタート 電圧)へ移動し数値キーと Unit(単 位)キーで値を入力します。同様に して Stop Voltage(ストップ電圧)と Freq(周波数)を設定します。	94 ページ
5.	速度の選択 Select speed	上下キーで Speed ヘカーソルを移 動します。左右キーで測定スピード を選択します。	105 ページ
6.	ステップサイズの選 択	上下キーで Step size ヘカーソルを 移動します。左右キーでデータステ ップ(全てまたはサンプル)を選択し ます。	106 ページ

G凹INSTEK

7.	linear(直線)/log(対 数)スケールの選択	F1 (Lin/Log)を押し、水平軸がリニ アまたはログスケールかを選択し ます。	98 ページ
8a	. 垂直軸スケールの 設定 : (絶対値+自動調整)	F2(Abs/%)キーで Abs を選択しま す。次に F3(Manual/Auto fit)で Auto fit(自動調整)を選択します。 本器は自動的に垂直軸を調整しま す。	102 ページ
8b	. 垂直軸スケールの 設定 (絶対値+手動調整)	F2(Abs/%)キーで Abs を選択しま す。次に F3(Manual/Auto fit)で Manual it(手動調整)を選択しま す。 カーソルを Hi へ移動し Hi(上限) 値 を設定します。同様にして Lo(下限) 値を設定します。垂直軸の最大/最 少が設定さできます。	98 ページ
8c	. 垂直軸スケール : (パーセンテージ+自 動調整)	F2(Abs/%)キーで%を選択しま す。次に F3(Manual/Auto fit)で Auto fit(自動調整)を選択します。 カーソルを Nominal(公称)へ移動し 公称値へ移動します。本器は自動 的に垂直軸を Nominal 値周辺へ調 整します。	103 ページ
8d	. 垂直軸スケール : パ ーセンテージ+手動 設定)	F2(Abs/%)キーで%を選択しま す。次に F3(Manual/Auto fit)で Manual it(手動調整)を選択しま す。 カーソルを Hi へ移動し Hi(上限) パ ーセンテージを設定します。同様に して Lo(下限)パーセンテージを設 定します。垂直軸の最大/最少が 設定さできます。	100 ページ
9.	グラフの描画	F4(Start;開始)。グラフをディスプ レイに描画します。F6(Abort)で中 止します。	107 ページ

35

G≝INSTEK

10.	ディスプレイヘグ ラフを描画	グラフの描画が終了したら F1(Function)キーを押し続いて F2(Fit)キーを押します。垂直軸スケ ールにすべてのデータが収まるよ うに自動的に調整されます。 F1(View)キーで元に戻ります。	107 ページ
11.	マーカの移動	左右キーでグラフ上のマーカを移 動します。ピークにマーカを移動す るには F1(Function)キーと F3(Peak)キーを押します。F1(View) キーで元に戻ります。	110 ページ
12.	前のメニューに戻 る	F6(Return)キーを押すかまたは Menu キーで前に戻るか他のメニュ	110 ページ

一へ戻ります。
測定についての情報

Hi/Low インピーダンス	測定するインピーダンスが 1kΩより大きい場合、標準 の4端子接続は必要ありません。 直列の線材インピーダンスの効果を削除するために、 S/C調整を実行します。
	測定するインピーダンスが 1kΩより小さい場合、4 端 子接続を選択してください。試験物の接触抵抗の影響 を減少させることができます。
部品の金属ケー ス接続	被測定物に大きな金属カバーがある場合には、測定 にノイズが加わります。ノイズを低減する方法につい て説明します。
	金属ケースが片方の端子に接続されている場合、 Hforce(黄色)端子側へ接続してください。
	金属カースが端子のどちらにも接続されていない場 合、金属ケースに GND クリップを接続してください。
小型キャパシタ	SMD サイズの小型キャパシタを測定するとき残留キャ パシタンスを除去するために測定周波数(スポット周 波数)で O/C 調整を実行します。測定リードの位置を 測定物に近づけてください。
小型インダクタ	SMD サイズの小型インダクタを測定するときは、測定 周波数(スポット周波数)で S/C 調整を実行します。
	本器は、テスト部品のインダクタンスとS/C 測定のイ ンダクタンスの差を測定します。 4 端子フィクスチャは、測定リードが固定されているか 確認してください。
線材のキャパシタ ンス	線材のキャパシタンスを測定するとき H _F (High Force)/H _s (High Sense)とマークされたフィクスチャの クリップはノイズに影響がある側へ接続してください。

線材にインダクタ 線材のインダクタンスは測定結果から取り除かれるべ きです。

- 50mm, 直径 1mm の線材は、50nH のインダクタン スを持っています。
- 50mm, 直径 2mm の線材は、40nH のインダクタン スを持っています。

周波数要因によ インダクタが、その特性(例えば AF でテストされた HF るインダクタ測定 チョーク)よりもずっと低い周波数で測定される時、イン ダクタは、誘導抵抗としてふるまう傾向があります。 このような環境では、測定精度は Q が線質係数 (1+1/Q)であることによってばらつきます。

空芯コイル 空芯コイルは、簡単にノイズを拾います。そのため、ど のようなテスト環境でも、電源トランスや表示スキャン 回路を含むようなものから十分離したクリアな状態で 測定してください。 また、インダクタの特性が変化するような金属性の物 から測定するコイルを遠ざけてください

鉄心とフェライトイ 鉄芯とフェライトのインダクタの実効値は、磁化と信号 ンダクタ レベルで大きなばらつきがあります。そのため、それら を実際に使用する AC レベルと周波数で測定します。 過度の磁化(例えば:テープ・ヘッドとマイクロホン変圧 器)で心材が破損しないよう、テスト信号を接続する前 に被測定物の許容範囲をチェックしてください。

THE		
	ᅀᇑᅚ	
		•

	基本測定は、数値式で DUT を測定します。アドス測定では、Pass/Fail テストモードが有効にな(61 ページ) 測定結果は、設定したリミットと比較されます。クモード(91 ページ)では、グラフ表示で測定デー 示します。	バン ります。 バラフ タを表
測定項目	測定の組み合わせ 直列 (Series)/並列 (Parallel)回路モデル 抵抗 (R)とコンダクタンス(G = 1/R) キャパシタンス(C) インダクタンス (L) リアクタンス (X)とサスセプタンス (B = 1/X) インピーダンス(Z)とアドミタンス(Y = 1/Z) Quality factor (Q)と誘電正接 (Dissipation factor 位相角度 (Angle :0)	40 41 43 44 45 46 47 ; D) 48 49
測定の概要	測定モード 画面表示 回路モデルまたはスケールの表示(pass/fail)	50 51 52
測定の構成	測定項目の選択 測定レンジを自動(Auto)に設定する。 測定周波数の設定 測定電圧の設定	53 54 55 57
測定の実行	シングル測定の選択 繰り返し測定を選択 駆動電圧/電流の非表示	58 59 60

GUINSTEK

測定項目について

測定項目には、同時に2項目(プライマリとセカンダリ)を1回の測定で できる組み合わせがあります。組み合わせについては次の表を参照くだ さい。

各測定項目の概要は次ページを参照ください。

測定の組み合わせ

●:可能 ,:#	₹効		,)	X :	組み合	わせな	L		
1st measurement	2	nd r	measi	uren	nent	Circui	t model	Graph	*Prog
	Q	D	R_{AC}	G	Angle	Series	Parallel		
Capacitance (C)	٠	٠	٠	٠	—	•	•	•	•
Inductance (L)	٠	٠	٠	٠	—	•	•	•	٠
Reactance (X)	٠	٠	٠	—	—	٠	—	٠	•
Susceptance (B)	٠	٠	٠	٠	—	—	٠	٠	٠
Impedance (Z)	—	—	—	—	٠	—	—	٠	٠
Admittance (Y)	—	—	—	—	•	—	—	٠	٠
DC Resistance(R _{DC})	—	—	—	—	—	—	—	—	٠
Quality factor (Q)	\times	\searrow	\times	\times	\searrow	•	٠	٠	٠
Dissipation factor (D)	\times	$\mathbf{\hat{\mathbf{X}}}$	\times	\times	\sim	•	٠	٠	٠
AC Resistance (R _{AC})		X	X	X		•	•	•	٠
Conductance (G)	\times	>	\times	\times	>	_	•	•	•
Angle (θ)	\times	\searrow	\times	\times	>	_	—	•	•

*Prog: マルチステップ プログラム

- グラフ測定はグラフモードの章で説明しています。91 ページ
- マルチステップ プログラムは、Pass/Fail テストの章で説明しています。 72 ページ

GWINSTEK

直列(Series)/並列(Parallel)回路モデル

概要	AC 抵抗、キャパシタンス、 とサスセプタンス測定では、 用できます。コンポーネント てください。	リアクタンス、インダクタンス 直列と並列等価回路が使 値に従ってモデルを選択し
キャパシタンス (C)	直列図 ── ┃} ──【 <u>──</u> 】───	並列図
	直列式 $C_S = C_P (1 + D^2)$ D=誘電正接 (dissipation factor)	並列式 $C_P = \frac{C_S}{(1+D^2)}$ D=誘電正接 (dissipation factor)
	直列(CS)を使用したとき 小容量キャパシタンス: リアクタンス (XC) < 1kΩ 1	並列(CP)を使用したとき 大容量キャパシタンス: リアクタンス(XC) > 1kΩ 1
ーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーー	注意: $X_C = \frac{1}{2\pi fC}$ 直列図	$X_C = \frac{1}{2\pi fC}$ 注意:





直列式



Q=quality factor

直列(LS)を使用したとき 小容量キャパシタンス: リアクタンス (XL) < 1kΩ 注意: *X₁* = 2*π*[L 並列式

 $L_{p} = L_{S} \left(1 + \frac{1}{Q^{2}} \right)$

Q=quality factor

並列(LP)を使用したとき 大容量キャパシタンス:リ アクタンス (XL) > 1kΩ

注意: $X_L = 2\pi f L$

抵抗







直列式

$$R_{S} = \frac{R_{P}}{\left(1 + Q^{2}\right)}$$

並列式

$$R_P = R_S \left(1 + Q^2 \right)$$

Q=quality factor

Q=quality factor

直列(RS)を使用したとき 並列(RP)を使用したとき 小容量レジスタンス:< 1kΩ 大容量レジスタンス:> 1kΩ

せ

芁

コンダクタンス

抵抗 (R)とコンダクタンス(G = 1/R)

抵抗は、2 点間を電気にどれほど流れにくいかを測定し 概要 ます。コンダクタンスは抵抗の逆数で、電気がどれほど 容易に流れるかを測定します。

抵抗

• 直列抵抗 RS 種類 並列コンダクタンス GP (= 1/RP)• 並列抵抗 R。 注意:コンダクタンスは並 • DC(直流)抵抗 R₄ 列回路モデルのみ使用で きます。 表示レンジ 0.01mΩ ~ 1GΩ 0.001nS ~ 1kS 測定の組み合わ • $C_s + R_s$ • $L_p + R_p$ • $C_p + G_p$ • $B_p + G_p$ • $L_s + R_s$ • $B_P + R_P$ • $L_P + G_P$ • $X_s + R_s$ • R_{de} C_D + R_D $R = \frac{V}{I} = \frac{1}{C} = Z_{S} - jX$ $G_{P} = \frac{I}{V} = \frac{1}{P} = Y_{P} - jB$ $=Z_{S}-\varpi LZ_{S}=Z_{S}+\frac{j}{\varpi C}$ $=Y_{P}-j\varpi C=Y_{P}+\frac{j}{-1}$ $\left|Z_{S}\right| = \sqrt{\left(R^{2} + X^{2}\right)}$ $|Y_S| = \frac{GB}{\sqrt{C^2 + D^2}}$ $\left|Z_{P}\right| = \frac{RX}{\sqrt{\left(R^{2} + X^{2}\right)}} \qquad \left|Y_{P}\right| = \sqrt{G^{2} + B^{2}}$ $R_{S} = |Z| \cos \theta$ $G_P = |Y| \cos \theta$

G≝INSTEK

キャパシタンス(C)

概要	キャパシタンスは 2 端子間 ます。	に蓄積した電荷量を測定し
表示範囲	0.001pF ~ 1F	
種類	• 直列キャパシタンス CS	 ・ 並列キャパシタンス C_P
組み合わせ	• CS + Q	• CP + Q
	• C _s + D	• C _P + D
	• C _s + R _s	• C _P + R _P
		• C _P + G _P
式	$Z_s = R - \frac{j}{\varpi C}$	$Y_p = G + j \varpi C$
	$Q = \frac{1}{\varpi C_s R_s}$	$Q = \varpi C_P R_P D = \frac{G_P}{\varpi C_P}$
	$D = \varpi C_s R_s$	

インダクタンス (L)

- 概要 インダクタンスは一定の電流の中で発生しれた磁束の 値を測定します。
- ディスプレイ範囲 0.1nH ~ 100kH
- 直列インダクタンス LS 並列インダクタンス LP 種類

測定組み合わせ • LS + Q

- LP + Q
- L_s + D L_P + D L_s + R_s
 - L_P + R_P
 - L_P + G_P

式

$$Z_{S} = R + j \, \varpi L \qquad Y_{P} = G - \frac{j}{\varpi L}$$
$$Q = \frac{\varpi L_{S}}{R_{S}}, D = \frac{R_{S}}{\varpi L_{S}} \qquad Q = \frac{R_{P}}{\varpi L_{P}}, D = \varpi L_{P}G_{P}$$

リアクタンス (X)とサスセプタンス (B = 1/X)

概要	リアクタンスは、コンデンサー 起こされたインピーダンスの サセプタンスはリアクタンス 虚数部を測定します(また、 数です)。	ーやインダクタによって引き D虚数部を測定します。 の逆数で、アドミッタンスの それはインピーダンスの逆
種類	直列リアクタンス (XS)	並列リアクタンス (BP)
	注意:リアクタンスは直列 回路モデルでのみ使用で きます。	注意:サスセプタンスは並 列回路モデルでのみ使用 できます。
ディスプレイ範囲	0.01mΩ ~ 1GΩ	0.001nS ~ 1kS
測定の組み合わ	• XS + Q	• BP + Q
せ	• X _S + D	• B _P + D
	• X _s + R _s	• B _P + R _P
		• B _P + G _P
式	$X = \frac{1}{B} = Z \sin\theta$	$B = \frac{1}{X} = Y \sin\theta$
	$\left Z_{S}\right = \sqrt{\left(R^{2} + X^{2}\right)}$	$ Y_{S} = \frac{GB}{\sqrt{(G^{2} + B^{2})}}$
	$\left Z_{P}\right = \frac{RX}{\sqrt{\left(R^{2} + X^{2}\right)}}$	$\left Y_{P}\right = \sqrt{\left(G^{2} + B^{2}\right)}$
	$X_{s} = Z \sin\theta$	$B_P = Y \sin\theta$

インピーダンス(Z)とアドミタンス(Y = 1/Z)

概要	インピーダンスは、交流回 の総量を測定します。アド の逆数で、電気がどれほん るかを測定します。	路の 2 つの端子間に反対 ミッタンスはインピーダンス ど容易に AC 回路中を流れ
種類	インピーダンス (Z)	アドミタンス (Y)
表示範囲	0.01mΩ ~1GΩ	0.001nS ~1kS
式	$Z = \frac{E}{I} = \frac{1}{Y}$	$Y = \frac{I}{E} = \frac{1}{Z}$
	$Z_{s} = R + jX$	$Y_P = G + jB$
	$= R + j\varpi L = R - \frac{j}{\varpi C}$	$=G+j\varpi C=G-\frac{j}{\varpi L}$
	$\left Z_{S}\right = \sqrt{\left(R^{2} + X^{2}\right)}$	$\left Y_{S}\right = \frac{GB}{\sqrt{\left(G^{2} + B^{2}\right)}}$
	$\left Z_{P}\right = \frac{RX}{\sqrt{\left(R^{2} + X^{2}\right)}}$	$\left Y_{P}\right = \sqrt{\left(G^{2} + B^{2}\right)}$
	$R_{s} = Z \cos\theta$	$G_P = Y \cos \theta$
	$X_s = Z \sin \theta$	$B_P = Y \sin\theta$

GUINSTEK

Quality factor (Q)と誘電正接(Dissipation factor; D)

概要	Q ファクタとその逆数(損9 波数に比例したエネルギ-	F係数)はどちらも、測定周 −損失の割合を測定します。
	• 低いエネルギー損失:	高 Q,、低 D
	• 高いエネルギー損失:	低 Q、高 D
種類	Quality factor (Q)	Dissipation factor (D)
表示範囲	0.01 ~ 9999.9	0.00001 ~ 1000
式	$Q = \frac{\varpi L_s}{R_s} = \frac{1}{\varpi C_s R_s}$	$D = \frac{R_s}{\varpi L_s} = \varpi C_s R_s$
	$=\frac{R_P}{\varpi L_P}=\varpi C_P R_P$	$=\frac{G_P}{\varpi C_P}=\varpi L_P G_P$
	$=\frac{1}{\tan(90-\theta)^{\circ}}=\frac{1}{D}$	$= \tan(90 - \theta)^{\circ} = \frac{1}{Q}$

位相角度(Angle :θ)

概要	角度(0)は、インピーダンス ァクタ(Q)、および損失係数 定します。	(Z)、アドミッタンス(Y)、Q フ (D)が測定された位相を測
種類	Angle (θ)	
表示範囲	-180°∼ +180°	
式	$Z_s = R + jX$	$Y_P = G + jB$
	$= R + j \varpi L = R - \frac{j}{\varpi C}$	$=G+j\varpi C=G-\frac{j}{\varpi L}$
	$Q = \frac{1}{\tan(90-\theta)^\circ} = \frac{1}{D}$	$D = \tan(90 - \theta)^\circ = \frac{1}{Q}$
	$R_{s} = Z \cos\theta$	$G_P = Y \cos \theta$
	$X_s = Z \sin\theta$	$B_P = Y \sin\theta$

測定モードの概要

測定モード

- 種類 AC C、L、X、B、Z、Y、Q、D、R、G、θ DC Rdc
- パネル操作 5. Menu キーを押しメインメニューを表示 します。 6.

Main Menu		
	ac meas	F 1
	Rdc MEAS	F 2
	MULTI STEP	F 3
	GRAPH	F 4
	SYSTEM	F 5

 Rdc 測定は F2(Rdc Meas).キーを押し ます。 その他の測定は F1(AC Meas)を押し 測定モードを表示します。

AC 測定

DC 測定 (Rdc)



画面表示

ノーマルモード



Abs % 🛆

Save Nom

1. 5000kHz

Vm 549,8mV

Im 724.9pA

10mVac

Pange Auto Speed Med

10m√ac

Range Auto Speed Med

Abs 🔝 🗅

Save Nom

Lo - 1.00%

Vm 549.8mV 1 m 724.9pA

1. 5000kHz

デルタモード (Pass/Fail test)



Pass/Fail テストの詳細は 61 ページを参照ください。

回路モデルまたはスケールの表示(pass/fail)

画面中央に、等価回路モデルまたは Pass/Fail テスト 概要 付きの測定スケールを表示することができます。 図/スケールだけではなく実行中の Pass/Fail または 測定中の値も表示されます。 パネル操作 F4(Show/Hide scale)を押すことで回路 F 4 モデルまたはスケールを表示または非 表示できます。 ノーマル Pass/Fail テスト MEASUREMENT MODE MEASUREMENT MODE **ULXBZY** DLXBZY 0.01234 mF 0.01234 mF QUIRG QU:R G 0.2179 D 0.2179 D Paral Iel Parallel i 41-Show Scale e Scale 0.00mF ما Hi 20.0mF 105 X o 1.5000kHz 1.5000kHz 5.UmVac oUnvac Range Speed Var 549. 8aM Range Auto Speed Med Ver 549.8eM Auto Save Non

Pass/Fail test Pass/Fail テストの詳細は 61 ページを参照ください。.

パラメータの構成

測定項目の選択

*Rdc 測定では必要ありません。

測定の組み合わ 以下の表は第1、第2測定項目の可能な組み合わせ 一覧です。 せ キャパシタンス Series(直列) C-Q, C-D, C-R (C) Parallel(並列) C-Q, C-D, C-R, C-G インダクタンス(L) Series(直列) L-Q, L-D, L-R Parallel(並列) L-Q, L-D, L-R, L-G 抵抗(X) Series(直列) X-Q, X-D, X-R サスセプタンス(B) Parallel(並列) B-Q, B-D, B-R, B-G インピーダンス Z-Angle (Z) アドミタンス (Y) Y-Angle パネル操作 F1 キーを押して第 1 測定項目を選択 F 1 します。 **C**LXBZY F2 キーを押して第 2 測定項目を選択 F 2 します。 **D**RG F3 キーを押して回路モデル(直列/並 F3 列)を選択します。

概要



測定レンジを自動(Auto)に設定する。

測定範囲は、各測定項目のためのレンジを定義してい る内部パラメータです。 最も良い測定精度を得るためにオートセッティングが 常に選択されていることを確認してください。 有効範囲が画面左上に表示されます。



パネル操作 8. 左右キーでカーソルを Range へ移 動します。

> Range Aut o Speed Slow



9. Auto が選択されていない場合、上 下キーで Auto に設定してください。



Range 5 _____ Range Aut o Speed SI ow → Speed SI ow 測定周波数の設定

*この設定は、Rdc では必要ありません。

概要	測) 条(適切	と周波数は、 牛を定義しま のな周波数が	、測定電圧と ます。コンポー が選択さられ	ともに、各測な ・ネントの特性 ていることをす	έ項目の電気 ∷に合わせて 確認します。
パネル操作	1.	左右キーで 移動します。 2. 00 Va c	カーソルを周 。 : 195 .	波数表示へ 00kHz	
	2.	数値キーを	使用し数値を	入力します。	
		レンジ	20Hz ~ 1M 20Hz ~ 5M 20Hz ~ 10	MHz (LCR-81 MHz (LCR-81 MHz (LCR-81	01G) 05G) 10G)
		1.2kHz		2) k	Enter
		1MHz		Enter	
		Backspace		全てクリア(Clear
		増加		減少(
		入力した数 設定されま	〜 な値が範囲外 ます。	だった場合、	最も近い値に
	例	Neare	st Availa	ble	
		間違った単 ャンセルさ	値(Ωなど) れます。	を入力した場	合、数値はキ
		Uhit	Mismatch	ned	

周波数分解能の 選択	上下きーで周波数の増加/減少をする場合、粗調 (coarse)と微調(fine)の設定ができます。
	Fine 1 st digit: 1, 2, 3, 4, 5, 6
	Coarse 2 nd digit: 10, 12, 15, 20, 25, 30, 40, 50, 60, 80
	3. Code キーを押します。
	 数値キーでシステムコードを入力し Enter キーを押 します。 確定メッセージが画面に表示されます。
	Fine: 10 1 O Enter
	Freq fine steps
	Coarse: 11 1 Enter
	Freq coarse steps

 $\langle \nabla \rangle$

測定電圧の設定

概要	測定電圧は、測定周波数とともに、各測定す 条件を定義します。コンポーネントの特性に 適切な電圧が選択せられることを確認します	自の電気 合わせて す。
電圧設定	 左右キーでカーソルを電圧へ移動します。 	

2. 00 Vac 195. 00 kHz

2. 電圧を数値キーで入力します。





入力した数値が範囲外だった場合、最も近い値に 設定されます。

Nearest Available

間違った単位(Ωなど)を入力した場合、数値は キャンセルされます。

GUINSTEK

測定を実行する

シングル測定の選択

概要 データの取得方法は、手動更新(Sing;シングル)また は自動更新(Rep;繰り返し)の2種類があります。

> シングル測定では、測定は Trigger キーを押しデータ を取得します。

繰り返し測定では、測定は自動的に実行されスピード (タイミング)設定に従って画面更新されます。

パネル操作 3. Sing/Rep キーを画面に"Single Shot Mode"が表示されるまで繰り返し押し ます。



Trig

Single Shot Mode

測定更新表示(*)が画面左上に表示されていません。



5. 測定データを取得するには、Trigger キ ーを押します。測定更新表示(*)が点 灯し、画面の測定値が更新されます。



繰り返し測定を選択

概要 データ取得には手動更新(シングル)または自動更新 (Rep;繰り返し)があります。 シングル測定では、測定は Trig キーで有効になりま す。 繰り返し測定では、測定は自動的に実行されスピード (タイミング)設定に従って画面更新されます。

パネル操作 1. Sing/Rep キーを画面に"Repetitive Mode"が表示されるまで繰り返し押しま す。

Repetitive Mode

測定更新表示(*)が点滅を繰り返し測定結果が画面に更新されます。

 左右キーを押し Speed(測定スピード) にカーソルを移動します。

Speed SI ow



4. 上下キーを押し更新時間を選択します。



	DC	AC≦ 100Hz	AC≦ 2kHz	AC> 2kHz	AC≥ 1MHz
Slow	900ms	1.3s	600ms	600ms	620ms
Med	120ms	1.2s	470ms	450ms	470ms
Fast	60ms	650ms	180ms	150ms	150ms
Max	30ms	600ms	120ms	75ms	120ms

ブザー音の設定 ビープ音の設定がさ Pass/Fail モードの場 合 (64 ページ) 測定結果によりビープ音が 連続します。ビープ音がしたら Sing/Rep キーを押しモードをシングルに設定すると ビープ音が消えます。

駆動電圧/電流の非表示

概要	駆動電圧と電流は、被測定物(DUT)に Vm 549.8mV 供給される実際の電圧/電流を表示し Im 724.9pA ます。
パネル操作	5. Code キーを押します。
	6.数値キーを使用し System コードを入力し Enter キ 一で確定します。
	駆動電圧/電流表 8 0 Enter 示を消す。:80
	Vm 549. 8mV I m 724. 9pA
	■ 駆動電圧/電流を 8 1 Enter 表示:81
	→ Vm 549.8mV Im 724.9pA

PASS-FAIL E-F

Pass/Fail テストモードは、測定結果はユーザー定義の リミットと比較し結果を表示します。シングルとマルチステ ップで使用できます。シングルテストは基本測定と同じで す。マルチステップ テストは異なるパラメータからなる複 数の測定項目のプログラムを実行できます。

ミングリフニップ	概要	63
シングルスノック	ブザー音の設定	64
ノスロの相及	平均の設定	65
	テスト項目とスケールの選択(Pass/Fail test)	66
	パラメータの設定	67

シングルステップ	絶対値(Absolute)モードを実行する6	39
テストの実行	パーセントモードでの実行	70
	デルタモードの実行7	71
	Nominal(公称)値を使用する7	/2

マルチステップの	概要	73
マルノハノノンの 構成	ブザー音の設定	75
	平均の設定	76
	マルチステップモード	77
	新規プログラムを作成する。	77
	プログラムステップの編集	80
	プログラムステップのコピー	83
	プログラムステップの削除	83

マルチステップ	プログラムの実行8	4
プログラムの実行		

G≝INSTEK

マルチステッププ	プログラムの保存	87
	既存プログラムの呼出し(load)	89
	既存プログラムの削除	90
ル探作		

シングルステップ テストの構成

概要

概要/ テストの種類	Pass/Fail テ 入っているカ テージリミッ す。 絶対値	ストは測定結 Nチェックしま トとデルタリミ HiとLoリミ	告果か す。紀 シットの ットを	^ヾ Hi(上限)と ^絶 対値リミット D 3 つの方法 ・絶対値で設	Lo(下限)に 、パーセン たがありま 定します。
		Lo Limit		Pass	Hi Limit →
	パーセンテ ージリミット	HiとLoリミ ーセンテージ	ットを ン)で	Nominal 値 設定します。	からの差(パ
		Nominal - ##% ←	N([ominal Pass	Nominal +##% >
	デルタ リミット	HiとLoリミ 差で設定し	ットを ます。	nominal(公	称値)からの
		Nominal - value 	N(ominal Pass	Nominal ⁺value →
テスト項目	C _s 直列キャ	ャパシタンス	Х	リアクタンス	
	C _p 並列キャ	マパシタンス	В	サスセプタン	バス
	L _s 直列イン	ダクタンス	Z	インピーダン	ス
	L _P 亚列イン	ッタクタンス ÷	Y	アドミタンス	
	R。並列抵t	л f	к _{DC} А	回元抵抗 备度(Angle))
			U		,

各項目の詳細については 40ページを参照ください。

ブザー音の設定

- 概要 Pass/Fail テスト結果が設定(Pass または Fail)と一致 したときブザー音を鳴らします。
- パネル操作 1. Menu キーを押し次に F5 (System)を押 します。システム設定が表示されます。



F 5

Precision LCR M	Veter LCR-8101
Software version	2.03 Oct 25 2008
Frequency RS-232 Graph mode GPIB	1MHz ~ ~
Line frequency	: 50Hz
Beep	: OFF
GPIB address	: 55
Average	: 10

: OFF

上下キーでカーソルを Beep へ移動します。



3. 左右キーで Beep 設定を Off、Pass、 Fail に設定します。

Beep



- Off ビープ音をオフ
- Pass テスト結果が Pass の時、ブザー音
- Fail テスト結果が Fail の時、ブザー音

繰り返しモードで Rep(繰り返し)測定モードのときビープ音が連続しま のビープ音 す。ビープ音を止めたい場合はシングルモード (Sing/Rep キーを押す)にするかビープ音をオフにしま す。

平均の設定

平均機能は、平均するデータのサンプル数を設定しま 概要 す。最終的に平均化した結果が表示されます。平均回 数は、1~256回です。

1. Menu キーを押しメニューを表示しま パネル操作 す。次に F5(System)キーを押します。 システム構成が表示されます。 F 5

Menu

Precision LCR Meter LCR-8101 Software version 2.03 Oct 25 2008 Frequency 1MHz RS-232 Graph mode GPIB Line frequency : 50Hz Beep GPIB address : OFF : 5 : 10 Average

2. 上下キーを押しカーソルを Average へ 移動します。



1

: 10 Aver age

 数値キーで平均回数を入力します。 平均回数の最大値は、256 サンプル です。

テスト項目とスケールの選択(Pass/Fail test)

テスト項目	F1 キーを押し第 1 測定項目を選択します。 F1
	F2 キーを押し第 2 測定項目を選択します。 F 2 回 D R G

回路モデルF3 キーを押し回路モデル(直列または並F 3列)を選択します。

スケール F4(スケールの表示/非表示)キーでスケー F4 ル(Pass/Fail test)を選択します。



Pass/Fail テスト

•7 меазияемемтморе шицкв zy	*7 MEASUREMENT MODE LELXBZY
0.01234 m.F	0.01234 mF
- 0.2179 D	- 0.2179 D
	Lo0.00mF Hi20.0mF Hide Scale
<u>SUMY28</u> 1.5UUUkHz	SUTY25 1.5UUUkHz 2007
Range Auto Ver549.3eV	Range Auto Varsi9.8aa/
Speed Med Inc724.3eA	Speed Med 1ar724.9aA Save Nom

ノーマルモード ノーマル(基本)モードの詳細は 39 ページを参照ください。

パラメータの設定

詳細については基本測定(28ページ)を参照してください。

例: 編集方法 ا)(ر م 1 0 m V/A Enter 100mV $\langle \Delta \rangle$ Backspace 全てクリア Clear 増加 減少 入力した数値が範囲外だった場合、最も近い値に 設定されます。 Nearest Available 間違った単位(Ωなど)を入力した場合、数値はキ ャンセルされます。 Unit Mismatched 左右キーを押しカーソルを Range へ移動し 測定レンジ $(Auto \land)$ ます。上下キーで Auto を選択します。 Range Aut o Speed SI ow シングルモード Sing/Rep キー押しシングル(手動トリガ)を Sing/Rep 選択します。 測定のために Trig キーを押します。 Trig リピートモード Sing/Rep キーを押し Rep(繰り返し:オートト Sing Rep リガ)を選択します。 左右キーを押しカーソルを Speed に移動し 上下キーで更新スピードを選択します。

GUINSTEK

周波数 (Rdc を除く) 	左右キーでカーソルを Frequency へ移動し 数値キーと単位キーで数値を入力します。 2.00 Vac 195.00kHz
周波数ステップ分 解能	上下キーで周波数の増減をします。微調/粗調ステッ プの設定ができます。
粗調/微調の選択	Code キーを押し 10 (微調; Fine)または 11 (Code) (粗調; Coarse)を押します。
電圧	左右キーを押しカーソルを Voltage(電圧) へ移動します。 数値キーと単位(Unit)キーで値を入力し ます。
	2.00 Vac 195.00 kHz

シングルステップ テストの実行

絶対値(Absolute)モードを実行する

 F5 キーで絶対値 (Absolute) 測定を選 択します。



F 5

5. 左右キーでカーソルを Hi/Lo 値の編集 へ移動します。

Lo 0. 00mF	Hi	20.	OnF

 数値キーと単位キーで数 値を入力します。編集中の 値はディスプレイ左下に表 示されます。
 Range Auto らpeod - Med - -しのLim 1.5_



LoよりHIの値が小さい場合HiとLo値は自動的に入れ替わります。



 表示は Hi/LO 結果を直ぐに更新します。測定結果 がスケール中央エリアにあれば Pass です。ブザー はそれに従い鳴ります。



パーセントモードでの実行

F5 キーでパーセンテージを選択します。



 $^{\sim}$

57

Abs 📈 🗅

2. 左右キーで Hi/Lo 値の編集へカーソ ルを移動します。





LoよりHIの値が小さい場合HiとLo値は自動的に入れ替わります。

Hi and Lo Swapped

 表示は Hi/LO 結果を直ぐに更新します。測定結果 がスケール中央エリアにあれば Pass です。ブザー はそれに従い鳴ります。



デルタモードの実行

5. F5 キーでデルタ測定を選択します。



Abs % 🔼

6. 左右キーで Hi/LO 値の編集へ移動し ます。



7. 数値キーと単位キーで値を Range Auto 入力します。編集中の値は Spee ディスプレイ左下に表示さ れます。 1.5mF 5 Enter 1 ٠ m F Backspace All clear Clear

LoよりHIの値が小さい場合HiとLo値は自動的に入れ替わります。



 ディスプレイは Hi/Lo 結果を直ぐに更新します。 測定結果がバーの中央エリアにあるときは Pass です。ブザー音は設定にしたがいます。



Nominal(公称)値を使用する

パネル操作 パーセンテージとデルタのみ)表示値は Nominal(公称値)として使用されます。F6 (Save Nom)キーで画面に表示された値を Nominal 値へコピーできます。 1.2345 mF) 1.2345 mF


マルチステップの構成

概要

概要	マルチステップ機能は、設定しマルチ測定ステップを 実行します。最大 64 プログラム 30 ステップがプログ ラムでき本体に保存できます。				
リミットの種類	絶対値リミットのみ使用でき Lo Hi Limit エimit ます。パーセンテージリミット ← Pass→) はシングルモード(63 ペー ジ)です。				
Test item	C _s 直列キャパシタンス B サスセプタンス				
	C _p 並列キャパシタンス G コンダクタンス				
	L _s 直列インダクタンス Z インピーダンス				
	L _p 並列インダクタンス Y アドミタンス				
	R _s 直列抵抗 R _{bc} DC 抵抗				
	R_p 並列抵抗 $ heta$ 角度(Angle)				
	X リアクタンス				
	詳細については、各項目の 40 ページを参照くださし	١			
パラメータ	ステップ番号 最大 30(各プログラム)				
	プログラム番号 最大 64				
	駆動電圧 10mV ~ 2V (DC or AC≦3 MHz) (1mV step) 10mV ~ 1V (AC>3 MHz)				
	周波数 20Hz ~ 1MHz (LCR-8101G) 20Hz ~ 5MHz (LCR-8105G) 20Hz ~ 10MHz (LCR-8110G)				
	バイアス Reserved:内部設定のみ				

スピード	Max, Fast, Med, Slow
Hi / Lo リミット	測定範囲を参照してください。
遅延時間	0 ~ 9999ms, 1ms step
シングルトリガ	Trig キーまたは F1 (Start) でプログラ ムを実行
自動トリガ	DUT を検出してプログラムを実行

ブザー音の設定

概要	Pass/Fail テスト結果が設定値(Pass または Fail)と一致したときブザー音がします。
パネル設定	 Menu キーを押し次に F5 (System)キー を押します。システム設定が表示され ます。 F 5
	Precision LCR Meter LCR-8101 Software version 2.03 Oct 25 2008
	Frequency 1MHz RS-232 ✓ Graph mode ✓ GPIB ✓
	Line frequency : 50Hz Beep : OFF GPIB address : 5 Average : 10
	2. 上下キーでカーソルを Beep へ移動し ます。
	Beep : OFF

3. 左右キーで Beep 設定を Off、Pass ま たは Fail に設定します。



- Off ブザー音をオフします。
- Pass Pass のときブザーを鳴らす。
- Fail Fail のときブザーを鳴らす。

平均の設定

概要	Average 機能は、設定されたデータ数を取得し平均し た数値を表示します。 平均するデータ数は、1 から 256 です。				
パネル操作	1. Menu キーを押しメニューを表示しま す。F5 (System)キーを押しシステム 設定を表示させます。 F5				
	Precision LCR Meter LCR-8101 Software version 2.03 Oct 25 2008 Frequency 1MHz RS-232 / Graph mode / GPIB / Line frequency : 50Hz Beep : OFF GPIB address : Average : 10				
	2. 上下キーで P Average ヘカーソルを 移動します。				

Aver age

: 10

3. 数値キーで平均回数を入力します。 最大値は 256 です。



マルチステップモード

パネル設定 Menu キーを押し、次に F3 (Multi Step)キ Menu ーを押します。 マルチステップメニューが表示されます。 最後に呼出したプログラムが表示されま す。

MLT PROC	i step Frami No	Pr og	F 1		
St ep	01	02	03	Сору	F 2
Func	В	Rodc	ŒFF		
Fr eq	1. 0000k			Delete	F 3
Volt	10mV	1. 00 V			
Bias				Save	F 4
Spd	MAX	FAST			
H	1. 0000 S	O. 0000Ω		File	F 5
Lo	500. 00m6	O. 0000Ω			
Цу	9999 ms	3m 0		RUN	F6

新規プログラムを作成する。

パネル操作 1. マルチステップモードで、F5 (File)キー を押し、次に F4 (New;新規)キーを押し ます。 新規プログラム名ダイアログが開きま す。



2. 新規プログラム名を、矢印キーを使用し入力します。.



- 3. Enter キーを押しファイル名を確定しま す。新規プログラムモードを中止するに は Clear キーを押します。
- 4. 名前をつけたプログラムが、空白で表示されます。

F1

MJLT PROG	I STEP R AM N e	Prog	F 1		
Step	01	02	03	Сору	F 2
Func	СНЕ	OFF	OFF	.,	
Freq				Delete	F 3
Volt					
Bi as				Save	F 4
Spd					
Н				File	F 5
Lo					
Пy				RUN	F 6

5. F1 (Prog)キーを押します。Step 01 が 有効になり Ls 測定モードになります。 編集の詳細については次ページを参 照ください。



プログラムステップの編集

パラメータの編集	•	F1 (Prog) キーでパラメータを選択しま	F1-
方法		す。	\mathbf{t}

• 数値キーと単位キーで値を入力します。



カーソルの移動 編集ポイントヘカーソルを移動するには矢 印(上下、左右)キーを使用します。 注意:カーソルは空白列またはステップに 入りません。

パネル操作	新規ステップを作成するには Func 列	F 1		
1 新規ステップの	"OFF"でプログラムの F1(Prog)キーを押			
作成	します。ステップが有効になりファンクショ			
	ンが Ls に変わります。プログラムは最大			
	30 ステップです。			
	Stop 01 Stop 01			

Step	01	Step	01
Func	QFF	Func	Ls

2. 項目の選択 (function)	F1(Prog)キーで Func 列へカーソルを移動 します。測定項目 (Function) は次の順で 変わります。
	$Ls \to Lp \to Q \to Cs \to Cp \to D \to Z \to \theta \to Rs \to Rp \to X \to G \to B \to Y \to Rdc \to Ls$

周波数の設定	Freq 列ヘカーソルを移動します。 数値キーと単位キーで周波数を入 力します。			Func Freq Volt	Ls 500. 00 2. 00 V	
	範囲		20Hz ~	1MHz/5M	1Hz/10MI	Hz
			5 digit re	solution		
	例 : 0.5kHz(500Hz)		i k	Enter	
電圧の設定	電圧列・ 電圧を数 します。	ヘカーソル 数値キー。	ルを移動し と単位キー	ノます。 −で入力	Freq 50 Vol t 2 Bi as	00. 00 . 00 V
	範囲		10mV ~	2V (DC o	or AC≦3	MHz)
	(1mV st	ep)	10mV ~	1V (AC>	3 MHz)	
	Example	e: 100mV			m)(//	Enter
データ取得レート の設定	Spd(速) す。F1 (ピードを	度)列へ; Prog)キ- 選択しま	カーソルを −でデータ ∶す。	移動しま 取得ス	Bias Spd Hi 1	MAX . 0000H
					F 1	$\mathbf{)}$
		DC	AC≦ 100Hz	AC≦ 2kHz	AC> 2kHz	AC≥ 1MHz
	Slow	900ms	1.3s	600ms	600ms	620ms
	Med	120ms	1.2s	470ms	450ms	470ms
	Fast	60ms	650ms	180ms	150ms	150ms
	Max	30ms	600ms	120ms	75ms	120ms

G≝INSTEK

上限リミットの設 定	Hi 列へカーソル (上限)リミット値 キーで入力します	Spd MAX H 1.0000H Lo 0.0000H	
	範囲	各測定項目の仕様	を参照ください。
	例:1.5kH (Ls)	1	k H Enter
下限リミットの設 定	Lo 列へカーソル Hi(上限)リミット 単位キーで入力	を移動します。 値を数値キーと します。	Spd MAX Hi 1.0000H Lo 0.0000H
	範囲	各測定項目の仕様	を参照ください。
	例:1.0kH(for Ls)	1.0	k H Enter
トリガ遅延時間の 設定	カーソルを Dly (I 移動します。数値 でトリガ遅延時間	Delay;遅延)列へ 直キーと単位キー 『を入力します。	H 1. 0000H Lo 0. 0000H D y 10 ns
	範囲	0 (遅延なし) ~ 10)00ms
	例: 10ms		

プログラムステップのコピー

概要 ステップをコピーすることで現在のステップの隣に新し く、同一のステップを挿入できます。(= カーソル位置)

パネル操作 F2 (Copy)キーを押します。同じ項目の新し F2 (Copy)キーを押します。同じ項目の新し F2 (Copy)キーを押します。

操作前 (step 3 空白)

操作後 (ステップ 2 が 3 へ コピーされる)

St ep	01	02	03
Func	В	Pdc	ŒF
Fr eq	1. 0000k		
Vol t	10m/√	1.00 V	
Bias			
Spd	MAX	FAST	
н	1.0000 S	i0. 0000Ω	
Lo	500. 00mE	O. 0000Ω	
Dіу	9999 ms	0 mG	

Step	01	02	03
Func	В	Pdc	Pdic
Freq	1.0000k		
Vol t	10mV	1.00 V	1.00 V
Bias			
Spd	MAX	FAST	FAST
н	1.0000 S	O. 0000Ω	O. 0000Ω
Lo	500. 00mE	O. 0000Ω	0. 0000Ω
Dіу	9999 ms	0 mG	0 mS

プログラムステップの削除

概要	ステップの削除は、現在選択されているステップを削 除します。(= カーソル位置)。その他のステップは番号 が 1 減ります。(表の左ヘシフトします)						
パネル操作	F3 (Delete) [:] プが削除され す。 操作以前(ス 除)	キーを排 れ全ての 、テップ	『します。 D表が左 2 を削	。現在 へ移 操作	のステ 動しま 後 ステ	ッ F ップ 3 <i>1</i>	3 5 ⁵ 2)
	Step 01 Func B Freq 1.0000k Volt 10m/ Bias Spot Spot M*X H 1.0000 S Lo 500.00m Diy 9999 ms	02 G 1. 20 V MED 31. 5000kS 30. 0000S 10 mS	03 Pdc 1.00 V FAST δ0.0000Ω 0.0000Ω 0.0000Ω	Step Func Freq Volt Bias Spd Hi Lo Diy	01 B 1.0000k 10mV MAX 1.0000 S 500.00mE 9999 ms	02 PJC 1. 00 V FAST 0. 0000Ω 0. 0000Ω 0. mS	03 07F

マルチステップ プログラムの実行

プログラムの実行

6.	編集が完了したら F6 (Run)キーでマル	F 6
	チステップ プログラムを実行します。	_
	画面がプログラム実行モードに変わり	
	ます。	
	6.	 編集が完了したら F6 (Run)キーでマル チステップ プログラムを実行します。 画面がプログラム実行モードに変わり ます。



Sing/Rep

 Sing/Rep キーで Single (手動トリガ)ま たは Rep(繰り返しトリガ)を選択しま す。



 手動(シングル)モードで、F1 (Start)キ ーまたは Trig キーを押すと手動でプロ グラムがスタートします。プログラムの 内容に従って測定結果が表示されま す。



	MULTI STEP MODE-Run PROGRAM Derro					
1 2 3 4	Freq 1. 2000k 10. 000k 100. 00k DC	Vol t 1. 00 1. 00 1. 00 1. 00	Ls Q Ls Rdc	Resul t 9. 8936rrH 22. 708 Q 10. 852rrH 25. 555 Ω	LO PASS H PASS	
F	AIL				SET	

手動(Single)モード

9. 自動トリガモードでは、本器は常に自動でスキャンし DUT が検出されるまでスタートしません。手動でプログラムをスタートするには F1 (Start)または Trigキーを押します。

MULTI PROGR	Start			
Freq	Vol t		Result	t
1 1. 2000k 2 10. 000k 3 100. 00k 4 DC	1. 00 1. 00 1. 00 1. 00	Ls Q Ls Rdc	9.893 22.70 10.85 25.55	6mH LO 8 Q PASS 2mH H 5 ? PASS
FAIL		A u	to sca	nning

自動トリガ (Rep;繰り返し)モード

右端の列に各ステップの測定結果が表示されま す。

LO LO

н н

PASS PASS

画面左下に全プログラムの結果が表示されます。

PASS PASS

FAIL FAIL

10. プログラムの設定メニューに戻るには F6 F6 (Set)キーを押します。

マルチステッププログラムのファイル操作

プログラムの保存

保存(Save) (上書き))	F4(Save)キーで編集中のプログラムを保 F4 存します。ディスプレイに確認メッセージが 表示されます。				
	Program saved				
保存(Save as) (新規プログラム)	1. F5 (File)キーを押します。次に F3 (Save As)を押します。新規プログラ 名ダイアログが表示されます。	F 5 F 3			
	MLLTI STEP MODE-Set PROGRAM NONAME Save program as: New_ 0123456789 ABCDEFCH JKLMNCPQRSTUM/XYZ abcdefghijklmnopqrstuv/xxyz Edit by IIIII key Enter-Confirm, Clear-Quit Lry вазая пь о по	LOAD F1 DELETE F2 Save as F3 New F4			

2. 矢印キーで新規プログラム名を入力します。.



3. ファイル名を確定するには Enter キー (を押してください。モードの保存を中止 するには Clear キーを押してください。



4. プログラム名が新しい名前に変わり、ディスプレイ が前の画面に戻ります。

MULT PROG	Pr og			
Step	01	02	03	Сору
Func	В	Rdc	OFF	
Freq	1.0000k			Del et e
Vol t	10mV	1.00 V		
Bias				Save
Spd	MAX	FAST		
Н	1.0000 S	0.0000Ω		File
Lo	500.00m6	0.0000Ω		
Пy	9999 тъ	3m 0		RUN

既存プログラムの呼出し(load)

- パネル操作 5. F5 (File)キーを押します。ファイルメニ F 5 ューが表示されます。
 - F1 (Load)キーを押します。既存プログ F1
 ラムがアルファベット別に表示されます。

MULTI STE	PROGE	WMLIST3	LOAD	F1
10uH	New	NONAME		
			Del	F 5
			QUТ	F6

- 7. 矢印キーで呼び出したいプログラムへ カーソルを移動します。
- 8. F1 (Load)キーで画面に選択されたプロ F1 グラムがロードされます。
- 9. ロードをキャンセルし前の画面に戻る **F6** には F6 (Quit)キーを押します。

既存プログラムの削除

プログラムの呼出 1. F5 (File)を押し、F5 (Delete)キーを押し し
ます。既存プログラムがアルファベット 順に表示されます。



 2. 矢印キーで削除したいプログラムヘカ ーソルを移動します。



 F5 (Del)キーを押します。ブザー音が鳴り警告メッセージが表示されます。
 Enter キーで確定するか Clear キーで キャンセルします。



E 5





現在、有効なプログラムは削除できません。エラ ーメッセージが表示されます。

program being used!

4. プログラムを削除せず前のメニューに F6 戻るには F6 (Quit)キーを押します。

/ /	ニフエ_	-ド
	ノノヒー	

グラフモードは、コンポーネントの特性を視覚化し表 示するためその特性が良くわかります。 電圧または周波数を水平軸スケールとして選択しスイ ープできます。測定値がグラフの垂直スケールをはみ 出してもスケールを自動的に調整する自動スケール モードがあります。マーカを使用することで指定位置 の詳細な観測が可能です。 項目の選択 水平軸スケール の設定 垂直軸スケール 垂直軸スケールの設定(手動 + パーセンテージ)100 の設定 垂直軸の設定(オート+絶対値)......102 垂直軸の設定((Auto +パーセンテージ)......103 測定速度の選択(取得タイミング) 105 速度(Speed) / ステップサイズの設定......106 ステップの設定 測定の実行......107 グラフ測定の実 垂直軸スケールの調整......109 行 グラフデータの観測 110

項目の選択

グラフモードにする

パネル操作 5. Menu キーを押します。メインメニュー Menu が表示されます。

MAIN MENU	
AC MEAS	F 1
Rdc MEAS	F 2
MULTI STEP	F 3
GRAPH	F 4
SYSTEM	F 5

6. F4(Graph)キーでグラフモード設定が 表示されます。

GRAPH MODE - Set Sweep: <u>Drive</u> level	Lin(V)Log(V)	F 1
Start:50mV Stop:1.00V Freg:1000kHz	Abs 🔛	F2
Speed: Fast Step Size: 1234	Manual Fit	F 3
Cs Hi: 10.500% Cs Lo:-99.500% Nominal:100.00m/F	Start	F 4
Ls Lp Q <mark>OS</mark> Cp DZ	θRsRpXGBY	F 5
	Vi ew	F6

F4

測定項目の選択

範囲	Ls	直列インダクタンス	θ	位相角
	Lp	並列インダクタンス	Rs	直列抵抗
	Q	Quality factor	Rp	並列抵抗
	Cs	直列キャパシタンス	Х	リアクタンス
	Ср	並列キャパシタンス	G	コンダクタンス
	D	Dissipation factor	В	サスセプタンス
	Z	インピーダンス	Y	アドミッタンス
	各測定項目の詳細につていは、40 ページを参照くださ い。			
パネル操作	F5キ す。	ーを押しグラフ測定項	目を	選択しま F5

Ls Lp QCs Cp D Z 0 Rs Rp X G B Y

水平軸スケールの設定

水平軸スケールを電圧に設定する。

概要	X(水平)軸を電圧(Voltage)または周波数 (Frequency)スイープから選択します。			
	• 電圧スイープを選択すると周波数は固定されます。			
	• 周波数スイープを選択すると電圧は固定されます。			
駆動レベルの選 択(電圧)	1. 上下キーを押し Sweep ヘカーソルを移 動します。			

Sweep: Frequency

2. 必要であれば左右キーでスイープ設定 を電圧(Voltage;駆動電圧)に変更しま す。

Frequency \rightarrow Drive Level

開始電圧の設定 3. 上下キーでカーソルを Start に移動し ます。 Start: 50 TV 数値キーで開始電圧を入力します。 範囲 $10 \text{mV} \sim 2 \text{V} (\text{AC} \leq 3 \text{ MHz})$



間違った単位を入力すると値はキャンセルされま す。

Unit Mismatched

入力した数値が範囲外の場合、範囲内の最も近い 値が自動的に選択されます。

Nearest Available

スタート電圧がストップ電圧より高いと2つの値は 入れ替わります。

Hi and Lo Swapped

ストップ電圧の設 4. ストップ電圧も同様にして設定します。

定

St op: 1.00 V

範囲 10mV ~2V (AC≦3 MHz)

10mV ~1V (AC>3 MHz) *1mV ステップ

ストップ電圧はスタート電圧より必ず高く設定してく ださい。



水平軸を周波数に設定

概要	X(択	水平)軸は電圧スイープまたは周波数スイープの選 ができます。
	•	電圧スイープが選択されると:測定周波数は固定で す。
	•	周波数スイープが選択されると:電圧は固定です。
周波数の選択	7.	上下キーを押しカーソルを Sweep へ移 動します。 Sweep: Dri ve Level
	8.	左右キーでスイープの設定を Frequency(周波数)に設定します。
		Drive Level \rightarrow Frequency
スタート周波数を 設定する	9.	上下キーで Start ヘカーソルを移動し ます。
		St art: 20.000Hz 数値キーでスタート周波数を入力しま す。
		範囲 20Hz ~ 1MHz/5MHz/10MHz
		(ストップ周波数は、スタート周波数より必ず高く設 定してください)
		50Hz 5 0 Enter
		1.2kHz 1 2 k Enter
		Backspace 全てクリア Clear

単位が間違った場合、数値がキャンセルされます。

Unit Mismatched

入力した数値が範囲外の場合、範囲内の最も近い 値が自動的に選択されます。

Nearest Available

スタート電圧がストップ電圧より高いと2つの値は 入れ替わります。

Hi and Lo Swapped

ストップ周波数の 10. 同様にしてストップ周波数も設定します。

設定

St op: 10.000kHz

範囲 20Hz ~ 1MHz/5MHz/10MHz

(ストップ周波数は、スタート周波数より必ず高く設 定してください)

測定電圧の設定 11.上下キーで電圧(レベル)設定へカーソ ルを移動します。 Level : 1.00 V 数値キーで測定電圧を入力します。 範囲 $10 \text{mV} \sim 2 \text{V} (\text{AC} \leq 3 \text{ MHz})$ $10 \text{mV} \sim 1 \text{V} (\text{AC} > 3 \text{ MH}_{z})$ 100mV 0 ٥ m Enter V/A 1V V/A Enter All clear Backspace Clear Lin/Log スケール 12. F1 キーで水平スケールを Lin(直線)ま F 1 の選択 たは Log(対数)を選択します。

Lin(Hz)Log(Hz)

垂直軸スケールの設定

垂直軸の設定(手動と自動)

概要 Y(垂直)軸には次の構成が使用できます:

- 手動または自動的に最適化されます。垂直軸レンジは、手動で設定するか、グラフを描画するとき自動的に最適化できます。
- 絶対値またはパーセンテージ:
 垂直軸レンジは絶対値(最少と最大)または Nominal(センター値)のパーセンテージを選択します。
- パネル操作 1. F2 キーを押し Abs を選択します. F2 ないない P3 P
 - F3 キーでマニュアル(手動)を選択しま F3
 す。

Manual Fit

3. 垂直軸の最大値(Hi)と最小値(Lo)が表示されま す。

Step Size: 2 3 4 Cs Hi: 5.8240nF Cs Lo: 3.5626nF

Cs Hi: 5.8240nF

上限(Hi)レベル 4. 上下キーでカーソルを Hi(上限)へ移の設定 動します。



- 5. 数値キーと単位キーで上限(Hi)を設定します。
 - 範囲 各測定項目に従って設定しでください。詳 細は 40ページを参照ください。

G≝INSTEK



入力した数値がエラーの場合は、キャンセルされま す。

Unit Mismatched

範囲外の数値が入力された場合、最も近い値が自 動的に選択されます。

Nearest Available

入力した Hi(上限)値より Lo(下限)値が大きい場合、 二つの値は自動的に入れ替わります。

Hi and Lo Swapped

Lo(下限)値の設 6. 同様の手順で上下キーで Lo(最小値) 定 ヘカーソルを移動します。



Cs Lo: 3. 5626nF

垂直軸スケールの設定(手動 + パーセンテージ)

概要	Y(垂直)軸設定には:
	 手動または自動調整:垂直レンジを手動またはグラ フ描画時の自動調整のどちらかを選択します。
	 絶対値またはパーセンテージ:垂直軸を絶対値(最 大と最少)または Nominal(中央;公称値)のパーセン テージで定義します。
パネル操作	1. F2 キーで%(Percentage)を選択しま F2 す。 Abs 2
	2. F3 キーで手動調整を選択します。 F3 Manual Fit
	 3. 垂直軸の Hi パーセンテージ、Lo パーセンテージと Nominal 値が表示されます。 St ep Si ze: 1248 Cs Hi: 10.500% Cs Lo: - 19.500% Nominal: 100.00mf
Hi(上限)レベル の設定	 4. 上下キーで Hi(上限)パーセンテージ ヘカーソルを移動します。 Cs Hi: 10.5009
	 5. 数値キーでパーセンテージを入力します。 範囲 -1.0x10¹² (Tera) ~ 1.0x10¹² (Tera)% 50% 50 Enter 1200% 102 k Enter Backspace All clear Clear

入力した数値がエラーの場合はキャンセルされま す。

Unit Mismatched

入力した Hi(上限)値より Lo(下限)値が大きい場合、 二つの値は自動的に入れ替わります。

Hi and Lo Swapped

Lo レベルの設定 6. 同様にして上下キーで Lo(下限)パーセ ンテージへカーソルを移動します。 Cs Lo: -19.500% 範囲 -1.0x10¹² (Tera) ~1.0x10¹² (Tera) %

- Nominal の設定 7. 上下キーで Nominal ヘカーソルを移動 します。 Nominal: 1.0000mm
 - 8. 数値器キーで Hi(上限)と Lo(下限)の基準となる Nominal 値を入力します。
 - 範囲 各測定項目を参照ください。(40 ページ) 1.2mΩ 1 • 2 m Ω Enter 1.5kH 1 • 5 k H Enter Backspace 2 Country Clear

入力した数値がエラーの場合はキャンセルされます。

Unit Mismatched

入力した数値が範囲外のとき最も近い値が自動的 に選択されます。

Nearest Available

GWINSTEK

垂直軸の設定(オート+絶対値)

概要 Y(垂直)軸の設定には:

- 手動または自動調整:垂直レンジを手動またはグラ フ描画時の自動調整のどちらかを選択します。
- 絶対値またはパーセンテージ:垂直軸を絶対値(最 大と最少)または Nominal(中央;公称値)のパーセン テージで定義します。

パネル操作 1. F2 キーで Abs (Absolute)を選択しま す。 Abs 9

- 2. F3 キーで Auto Fit を選択します。 F3 Auto Fit
- 画面には新たに何も表示されません。
 測定値に従って自動的に垂直軸スケールを設定します。

Step Size: 1248

垂直軸の設定((Auto +パーセンテージ)

概要	Y	(垂直)軸の設定には:
	•	手動または自動調整:垂直レンジを手動またはグラ フ描画時の自動調整のどちらかを選択します。
	•	絶対値またはパーセンテージ:垂直軸を絶対値(最 大と最少)または Nominal(中央;公称値)のパーセン テージで定義します。
パネル操作	4.	F2 キーで% (Percentage)を選択しま F2 す。 Abs M
	5.	F3 キーで Auto Fit を選択します。 F3 Auto Fit
	6.	画面に Nominal 値が表示されます。 St ep Si ze: 1248
		Nonii nal : 1. 0000nli
Nominal 値を設定	7.	上下キーで Nominal ヘカーソルを移動 します。 Nonin nal : 1.0000nfr
		数値器キーで Hi(上限)と Lo(下限)の基準となる Nominal 値を入力します。
		範囲 各測定項目を参照ください。(40ページ)
		1.2m Ω 1 • 2 m Ω Enter
		1.5kH 1 (•) (5) (k) (Enter)

Clear



入力した数値がエラーの場合はキャンセルされま す。

Unit Mismatched

入力した数値が範囲外のとき最も近い値が自動的 に選択されます。

Nearest Available

9. 自動的に垂直軸のパーセンテージ(Nominal 値の 上下)を設定します。

速度(Speed) / ステップの設定

測定速度の選択(取得タイミング)

概要 速度の設定は、基本測定(39ページ)の設定と同様で す。グラフモード以外に最大側が利用できません。

パネル操作 1. 上下キーでカーソルを Speed へ移動し ます。

Speed: Fast

2. 速度を変更する場合は、左右キーで設定(取得時間)を変更します。



		AC≦	AC≦	AC>	AC≥
	DC	100Hz	2kHz	2kHz	1MHz
Slow	900ms	1.3s	600ms	600ms	620ms
Med	120ms	1.2s	470ms	450ms	470ms
Fast	60ms	650ms	180ms	150ms	150ms

GWINSTEK

ステップサイズの設定

概要	ステップサイズは、すべての取得されたデータをプロッ
	トするか選択したデータ(ステップサイズ 2、4、8=2、
	4、8 ごと)をプロットするか選択できます。
	ステップサイズ 1:詳細グラフ、スロー取得

ステップサイズ 2, 4, 8: 簡易グラフ、高速取得

パネル操作 3. 上下キーで Step Size ヘカーソルを移 動します。 St ep Si ze: 1248



4. I 左右キーで設定を変更できます。
 範囲 1(全データ描画), 2, 4, 8



グラフ測定の実行

測定の実行

- パネル操作
- 1. 設定が完了したら F4 (Start)キーを押 F4 しグラフ測定を開始します。
- 2. ディスプレイがグラフモードに変わり測定データの プロットを開始します。



Measurement Ongoing

- 測定の中止3. 測定を中止するには F6(Abort)キーをF6
 - 完了したらブザー音が一度鳴りディスプレイに全てのデータがプロットされます。



5. 設定モードに戻るには F6(Return) キーを押します。
垂直軸スケールの調整

概要 測定データが設定した垂直軸スケールに適合しないと き、全描画データが含まれるようにスケールを自動的 に調整します。

 パネル操作
 6. 描画データの一部または全データが垂 直レンジを外れたときは、Auto Fit(自 動調整)機能をつかいます。F1
 F 1
 F 2
 (Function)キーを押し、F2 (Fit)キーを 押します。

(一部データが範囲外) (全データが範囲外)



 7. 垂直レンジは、全描画データが含まれるように自動 的に調整されます。



グラフデータの観測

概要	グラフ測定が完了し(107 ページ)、垂直! る(109))と、詳細のデータを観測するため 用できます。	軸が調整され シにマーカを使
	設定モードで、グラフが有効ならば F6 (View)で観測することができます。	F 6

パネル操作 1. マーカを動かすには、左右キーを押し マーカーポジションを移動しデータを観 測します。



マーカをピークに 2.	マーカをプロットしたデータのピークへ	F 1
移動する	移動するには、F1(Function)キーと	_
	F3(Peak)キーを押します。F1(View)	E 2
	キーで前の画面に戻ります。	ГЭ

マーカを最小値	3. マーカをプロットしたデータの最小値へ	F 1
へ移動する	移動するには F1 (Function)キーと F4	_
	(Dip)キーを押します。F1(View)キーで	E A
	前の画面に戻ります。	Г 4

キャリブレーション

概要 校正(調整)は、テストフィクスチャから浮遊容量と直列 インピーダンスを除去します。新しい環境で本器を使 用するか、または新しいテストフィクスチャを使用する とき、実行する必要があります。 概要 校正(調整)は、テストフィクスチャから浮遊容量と直列 インピーダンスを除去します。新しい環境で本器を使 用するか、または新しいテストフィクスチャを使用する とき、実行する必要があります。

S/C 調整

テストフィクスチャのクリップは部品のリードかワイヤの 片側で接続されている。(クリップ同士を直接接続しな い)



GWINSTEK

Alternative S/C S/C 調整の別の方法 調整



LCR-8000Gの調整

フィクチャの設定 次に従ってフィクスチャを用意します。(完全な調整を 実行するために、O/CとS/C調整の両方を実行してく ださい。)

O/C 調整

S/C 調整







パネル操作	1. P Calibration キーを押します。校正モ	Calibration
	ード画面が表示されます。	Calibration



- F1 (O/C 調整) または F2 (S/C 調整) を押し Trim (調整) モードを選択しま す。
- 3. 調整メニューが表示されます。

S/C 調整

	ß	F 1
SHORT THE TEST LEADS	Spot freq	F 2
Select a Choice To continue	<= 10kHz	F 3
	<= 100kHz	F 4
	All freq	F 5
	Abort	F 6

- 本器に付属している標準フィクスチャを F5
 使用するときは、いつも F5(All freq)を 選択してください。
 - DC (S/C 調整のみ) 0Hz で調整
 - Spot freq
 周波数の調整は測定モード(55 ページ)で設定します。
 - <= 10kHz 周波数レンジは 0Hz ~ 10kHz.

<= 100kHz 周波数レンジは 0Hz ~ 100kHz.

All freq 周波数レンジは is 0Hz ~ ≦1MHz.

周波数リミットの例:特別なフィクスチャを使用した とき、テスト部品の範囲(最大 50kHz)で調整がで きない。その場合は、F3(<=10kHz)を使用します。

5. 調整は、自動的に開始し終了します。



- 調整:Pass 画面が calibration(校正)モードに戻 ります。
- 調整:Fail 画面に Fail メッセージが表示されま す。その他のキーをオスロオリジナ ル画面に戻ります。

SHORT CIRCUIT TRIM FAILED Press any key to continue...

 O/C から S/C ヘフィクスチャの設定を切り替え ステップ1から繰り返します。

FAQ

Q1. ブザー音が連続する。

A1. ビープ音は Pass/Fail テストの結果に従って音がでます。この場合、 測定が Rep(繰り返し)モードに設定されています。次の方法を実行してく ださい。

- テストモードをシングル(手動トリガ)に設定してください。手動でテスト を実施したときのみブザー音がします。詳細は 58 ページを参照ください。
- ブザー音を停止します。Menu キーを押し次に F5 (System)キーを押し ます。カーソルを Beep へ移動し矢印キーでOff を選択します。詳細は、 64 ページを参照ください。

Q2. パネル操作ができない。

A2. リモートコントロール時は、パネル操作はできません。Local キーを押 して本器をローカル操作モードに戻します。(リモートコントロールをキャ ンセルします。)

Q3. ディスプレイが見づらい。

A3. ディスプレイの輝度調整ツマミを回し LCD の輝度を調整してください。



ヒューズの交換

手順 1. 電源コードを外し、ヒューズソケットを外します。



2. ホルダのヒューズを交換します。



ヒューズ定格 T3A/250V

|Z| 確度表

|Z| 確度表

使用可能な周波数帯域上で、|Z|精度チャートは使用可能な測定範囲の 精度を定義します。すべての曲線は、本器が正しく校正された状態で測 定スピードがスロー測定のとき O/C、S/C と周波数とレベルが調整され ていて、被測定物が純粋であると仮定しています。



Frequency (Hz)

|Z| 対 L、C 表



Frequency (Hz)

確度の定義

Z , Y	High Imp	High Impedance Ae[%]=±((A+0.0000001*Zx)*Kv*Kt)					
	Low Imp	npedance Ae[%]=±((A+0.1/Zx)*Kv*Kt)					
L, C, X, B	High Imp	edance when D	< 0.1				
	Ae[%] = :	± ((A + 0.0000)01*Zx)	* Kv * Kt)			
	High Imp	edance when D) ≥ 0 .1				
	Ae[%] = :	± (((A + 0.0000)01*Zx)	* Kv*Kt)*√(<u>1</u>	$+D^2$)		
	Low Imp	edance when D	< 0.1				
	Ae[%] = :	± ((A + 0.1/Zx) * Kv *	Kt)			
	Low Imp	edance when D	\geq 0.1				
	Ae[%] = :	± (((A + 0.1/Zx) * Kv *	* Kt) * $\sqrt{(1+D^2)}$))		
R, G	High Imp	edance when G	x < 0.1				
	Ae[%] = :	± ((A + 0.0000)01*Zx)	* Kv * Kt)			
	High Imp	edance when G	$x \ge 0.1$				
	Ae[%] = :	± (((A + 0.00000	001*Zx)	* Kv*Kt)*√(1	$+Q^{2}))$		
	Low Imp	Low Impedance when Qx < 0.1					
	Ae[%] = :	Ae[%] = ± ((A + 0.1/Zx) * Kv * Kt)					
	Low Imp	Low Impedance when $Qx \ge 0.1$					
	Ae[%] = :	± (((A + 0.1/Zx) * Kv *	* Kt) * $\sqrt{1+Q^2}$	<u>)</u>)		
D	±(Ae/1	00) when D \leq	0.1				
	±((Ae/*	100) * (1+D ²)) v	vhen D⇒	0.1			
Q	± (((Qx ² *	De) / (1±Qx*D	e)) wher	n (Qx*De)< 1			
θ	± ((180*	Z Ae[%]) / (π/	100))				
Convention	A	確度は確度	ま表から	取得します			
	Zx	コンポーネ	ントの測	定値			
	Κv	テスト電圧	ファクタ				
		レベル	Κv	レベル	Κv		
		\geq 1.250	1.2	\geq 0.078	2		
		\geq 0.625	1	\geq 0.039	2.5		
		\geq 0.313	1.2	\geq 0.02	5		
		\geq 0.156	1.5	\geq 0.010	10		
	Kt	温度係数					
		温度	Kt	温度	Kt		
		8∼18°C	2	28∼35° C	2		

G≝INSTEK

	18~28°C	1
Qx	Q 値の測定	
De	相対 D 確度	

仕様

テスト周波数 LCR-8101G DC, AC:20Hz~1MHz LCR-8105G DC, AC:20Hz~5MHz LCR-8110G DC, AC:20Hz~5MHz LCR-8110G DC, AC:20Hz~10MHz 基本確度 R,Z,X,G,Y,B,L,C $\pm 0.1\%@1kHz$ R&G 確度 $Qx \ge 0.1 \ 0be b$, を掛けます Ae by $\sqrt{1+Q2}$ for R, G 確 度 測定パラメータ Rac, Rdc, Rs, Rp, Z, Ls, Lp, D, G, B, θ , Cp, Cs, Q, Y, X 測定範囲 R,Z,X $0.1m \Omega \sim 100M \Omega$ G, Y, B 10ns~1ks L $0.1nH \sim 100kH$ C $0.00001 \sim 1000$ Q $0.01 \sim 9999.9$ Rdc $0.01m \Omega \sim 100M \Omega$ e $-180^\circ \sim +180^\circ$ 等価回路 Parallel C+G, L+G, B+G, B+Q, B+D, B+R Series X+R, X+D, X+Q Series & Parallel C+R, C+D, C+Q, L+R, L+D, L+Q Polar Form Z + Phase Angle, Y + Phase Angle 入力インピーダン 100 Ω $AC \ge 100Hz$ Max:30ms; Fast:60ms; Medium:1.2s; Slow:1.3s AC $\le 2kHz$ Max:120ms; Fast:180ms; Medium:470ms; Slow:600ms AC $\le 2kHz$ Max:75ms; Fast:150ms; Medium:450ms; Slow:600ms							
LCR-8105G DC, AC:20Hz~5MHz LCR-8110G DC, AC:20Hz~10MHz 基本確度 R,Z,X,G,Y,B,L,C $\pm 0.1\%@1kHz$ R&G 確度 Qx ≥ 0.1 のとき、を掛けます Ae by $\sqrt{1}$ HQ2 for R, G 確 度 測定パラメータ Rac, Rdc, Rs, Rp, Z, Ls, Lp, D, G, B, θ , Cp, Cs, Q, Y, X 測定範囲 R,Z,X $0.1m \Omega \sim 100M \Omega$ G, Y, B 10ns~1ks L $0.1nH \sim 100kH$ C $0.00001 \sim 1000$ Q $0.01 \sim 9999.9$ Rdc $0.01m \Omega \sim -100M \Omega$ e $-180^{\circ} \sim +180^{\circ}$ 等価回路 Parallel C+G, L+G, B+G, B+Q, B+D, B+R Series X+R, X+D, X+Q Series & Parallel C+R, C+D, C+Q, L+R, L+D, L+Q Polar Form Z + Phase Angle, Y + Phase Angle 入力インピーダン 100 Ω Xa:30ms; Fast:60ms; Medium:120ms; Slow:900ms AC $\leq 100Hz$ Max:120ms; Fast:180ms; Medium:470ms; Slow:600ms AC $\leq 2kHz$ Max:120ms; Fast:150ms; Medium:450ms; Slow:600ms	テスト周波数	LCR-8101G	DC, AC:20Hz~1MHz				
LCR-8110GDC, AC:20Hz~10MHz基本確度R,Z,X,G,Y,B,L,C±0.1%@1kHzR&G 確度 $q_x \ge 0.1 \sigma b \ge 5.5 \# l + s = f Ae by \sqrt{1+Q2} \text{ for R, G 確 度}$ 測定パラメータRac, Rdc, Rs, Rp, Z, Ls, Lp, D, G, B, θ , Cp, Cs, Q, Y, X測定範囲R,Z,X $0.1 \text{ m} \Omega \sim 100 \text{ M} \Omega$ G, Y, B $10 \text{ ns} \sim 1 \text{ ks}$ L $0.1 \text{ nH} \sim 100 \text{ kH}$ C $0.01 \text{ pF} \sim 1 \text{ F}$ D $0.00001 \sim 1000$ Q $0.01 \sim 9999.9$ Rdc $0.01 \text{ m} \Omega \sim 100 \text{ M} \Omega$ e $-180^\circ \sim +180^\circ$ 等価回路ParallelC+G, L+G, B+G, B+Q, B+D, B+RSeriesX+R, X+D, X+QSeries & ParallelC+R, C+D, C+Q, L+R, L+D, L+QPolar FormZ + Phase Angle, Y + Phase Angle $\lambda J + 2 \ell - s \ell$ 100Ω A $AC \le 100 \text{ Hz}$ Max:30ms; Fast:60ms; Medium:120ms; Slow:900msAC $\le 2 \text{ kHz}$ Max:120ms; Fast:180ms; Medium:450ms; Slow:600msAC>2 kHzMax:120ms; Fast:150ms; Medium:450ms; Slow:600ms		LCR-8105G	DC, AC:20Hz~5MHz				
基本確度 RZ,X,G,Y,B,L,C ±0.1%@1kHz R&G 確度 Qx ≥ 0.1 のとき,を掛けます Ae by $\sqrt{1+Q2}$ for R, G 確 度 測定パラメータ Rac, Rdc, Rs, Rp, Z, Ls, Lp, D, G, B, θ , Cp, Cs, Q, Y, X 測定範囲 R,Z,X 0.1m $\Omega \sim 100M \Omega$ G, Y, B 10ns ~ 1ks L 0.1nH ~ 100kH C 0.01pF~1F D 0.00001~1000 Q 0.01~9999.9 Rdc 0.01m $\Omega \sim 100M \Omega$ $\theta - 180^{\circ} \sim +180^{\circ}$ 等価回路 Parallel C+G, L+G, B+G, B+Q, B+D, B+R Series X+R, X+D, X+Q Series & Parallel C+R, C+D, C+Q, L+R, L+D, L+Q Polar Form Z + Phase Angle, Y + Phase Angle 入力インピーダン 100 Ω Z 測定スピード DC Max:30ms; Fast:60ms; Medium:120ms; Slow:900ms AC ≤ 100Hz Max:120ms; Fast:180ms; Medium:470ms; Slow:600ms AC >2kHz Max:120ms; Fast:150ms; Medium:450ms; Slow:600ms		LCR-8110G	DC, AC:20Hz~10MHz				
R&G 確度 Qx $\geq 0.1 $	基本確度	R,Z,X,G,Y,B,L,C	±0.1%@1kHz				
測定パラメータ Rac, Rdc, Rs, Rp, Z, Ls, Lp, D, G, B, θ , Cp, Cs, Q, Y, X 測定範囲 R,Z,X 0.1m Ω ~100M Ω G, Y, B 10ns~1ks L 0.1nH~100kH C 0.01pF~1F D 0.00001~1000 Q 0.01~9999.9 Rdc 0.01m Ω ~100M Ω θ -180° ~+180° 等価回路 Parallel C+G, L+G, B+G, B+Q, B+D, B+R Series X+R, X+D, X+Q Series & Parallel C+R, C+D, C+Q, L+R, L+D, L+Q Polar Form Z + Phase Angle, Y + Phase Angle 入力インピーダン 100 Ω ス 測定スピード DC Max:30ms; Fast:60ms; Medium:120ms; Slow:900ms AC \leq 100Hz Max:120ms; Fast:180ms; Medium:470ms; Slow:600ms AC \geq 2kHz Max:120ms; Fast:150ms; Medium:450ms; Slow:600ms	R&G 確度	Qx≧0.1 のとき, を 度	E掛けます Ae by √1+Q2 for R, G 確				
測定範囲 用人工学校 用人工学校 用人工学校 用人工学校 用力 用力 用力 用力 用力 用力 用力 用力 用力 用力	測定パラメータ	Rac, Rdc, Rs, Rp, X	Z, Ls, Lp, D, G, B, θ , Cp, Cs, Q, Y,				
G. Y. B 10ns~1ks L 0.1nH~100kH C 0.01pF~1F D 0.00001~1000 Q 0.01~9999.9 Rdc 0.01m Ω ~100M Ω e -180°~+180° 等価回路 Parallel C+G, L+G, B+G, B+Q, B+D, B+R Series X+R, X+D, X+Q Series & Parallel C+R, C+D, C+Q, L+R, L+D, L+Q Polar Form Z + Phase Angle, Y + Phase Angle 入力インピーダン 100 Ω ス 測定スピード DC Max:30ms; Fast:60ms; Medium:120ms; Slow:900ms AC≦100Hz Max:600ms; Fast:650ms; Medium:1.2s; Slow:1.3s AC≦100Hz Max:120ms; Fast:180ms; Medium:470ms; Slow:600ms AC>2kHz Max:75ms; Fast:150ms; Medium:450ms; Slow:600ms	測定範囲	R,Z,X	0.1m Ω ~100M Ω				
L $0.1nH \sim 100kH$ C $0.01pF \sim 1F$ D $0.00001 \sim 1000$ Q $0.01 \sim 9999.9$ Rdc $0.01m\Omega \sim 100M\Omega$ θ $-180^{\circ} \sim +180^{\circ}$ #dc $0.01m\Omega \sim -100M\Omega$ θ $-180^{\circ} \sim +180^{\circ}$ #fministry $Parallel$ C+G, L+G, B+G, B+Q, B+D, B+R Series X+R, X+D, X+Q Series & Parallel C+R, C+D, C+Q, L+R, L+D, L+Q Polar Form Z + Phase Angle, Y + Phase Angle 入力インピーダン 100Ω ス I00Ω ス IOOΩ A A AC ≤ 100Hz Max:30ms; Fast:60ms; Medium:120ms; Slow:900ms AC ≤ 100Hz Max:120ms; Fast:180ms; Medium:470ms; Slow:600ms AC ≤ 2kHz Max:120ms; Fast:180ms; Medium:450ms; Slow:600ms AC>2kHz Max:120ms; Fast:150ms; Medium:450ms; Slow:600ms		G, Y, B	10ns~1ks				
C $0.01pF\sim 1F$ D $0.0001 \sim 1000$ Q $0.01 \sim 9999.9$ Rdc $0.01m \Omega \sim 100M \Omega$ θ $-180^{\circ} \sim +180^{\circ}$ 等価回路 Parallel C+G, L+G, B+G, B+Q, B+D, B+R Series X+R, X+D, X+Q Series & Parallel C+R, C+D, C+Q, L+R, L+D, L+Q Polar Form Z + Phase Angle, Y + Phase Angle 入力インピーダン 100 Ω Z Image: Slow:Slow:Slow:Slow:Slow:Slow:Slow:Slow:		L	0.1nH∼100kH				
D $0.00001 \sim 1000$ Q $0.01 \sim 9999.9$ Rdc $0.01m \Omega \sim 100M \Omega$ θ $-180^{\circ} \sim +180^{\circ}$ 等価回路ParallelC+G, L+G, B+G, B+Q, B+D, B+RSeriesX+R, X+D, X+QSeries & ParallelC+R, C+D, C+Q, L+R, L+D, L+QPolar FormZ + Phase Angle, Y + Phase Angle入力インピーダン100 Ω スMax:30ms; Fast:60ms; Medium:120ms; Slow:900msAC ≤ 100 HzMax:600ms; Fast:650ms; Medium:1.2s; Slow:1.3sAC ≤ 2 kHzMax:120ms; Fast:180ms; Medium:470ms; Slow:600msAC ≥ 2 kHzMax:75ms; Fast:150ms; Medium:450ms; Slow:600msAC ≥ 1 MHzMax:120ms; Fast:150ms;		С	0.01pF~1F				
Q $0.01 \sim 9999.9$ Rdc $0.01m \Omega \sim 100M \Omega$ θ $-180^{\circ} \sim +180^{\circ}$ 等価回路ParallelC+G, L+G, B+G, B+Q, B+D, B+RSeriesX+R, X+D, X+QSeries & ParallelC+R, C+D, C+Q, L+R, L+D, L+QPolar FormZ + Phase Angle, Y + Phase Angle入力インピーダン100 Ω スMax:30ms; Fast:60ms; Medium:120ms; Slow:900msAC ≤ 100 HzMax:600ms; Fast:650ms; Medium:1.2s; Slow:1.3sAC $\leq 2k$ HzMax:120ms; Fast:180ms; Medium:470ms; Slow:600msAC>2kHzMax:75ms; Fast:150ms; Medium:450ms; Slow:600ms		D	0.00001~1000				
Rdc $0.01m \Omega \sim 100M \Omega$ $-180° \sim +180°$ 等価回路ParallelC+G, L+G, B+G, B+Q, B+D, B+R SeriesSeriesX+R, X+D, X+Q Series & ParallelC+R, C+D, C+Q, L+R, L+D, L+QPolar FormZ + Phase Angle, Y + Phase Angle入力インピーダン100 Ω ZスDCMax:30ms; Fast:60ms; Medium:120ms; Slow:900msAC ≤ 100HzMax:600ms; Fast:650ms; Medium:1.2s; Slow:1.3sAC ≤ 2kHzMax:120ms; Fast:180ms; Medium:470ms; Slow:600msAC >2kHzMax:75ms; Fast:150ms; Medium:450ms; Slow:600ms		Q	0.01~9999.9				
$_{\Theta}$ $-180^{\circ} \sim +180^{\circ}$ 等価回路ParallelC+G, L+G, B+G, B+Q, B+D, B+RSeriesX+R, X+D, X+QSeries & ParallelC+R, C+D, C+Q, L+R, L+D, L+QPolar FormZ + Phase Angle, Y + Phase Angle入力インピーダン100 Ω ス π 測定スピードDCMax:30ms; Fast:60ms; Medium:120ms; Slow:900msAC ≤ 100 HzMax:600ms; Fast:650ms; Medium:1.2s; Slow:1.3sAC $\leq 2k$ HzMax:120ms; Fast:180ms; Medium:470ms; Slow:600msAC $\geq 2k$ HzMax:75ms; Fast:150ms; Medium:450ms; Slow:600ms		Rdc	0.01m Ω ~100M Ω				
等価回路 Parallel C+G, L+G, B+G, B+Q, B+D, B+R Series $\ $ Z+R, X+D, X+Q Series $\ $ Parallel C+R, C+D, C+Q, L+R, L+D, L+Q Polar Form Z + Phase Angle, Y + Phase Angle 入力インピーダン 100 $\ $ ス 測定スピード DC Max:30ms; Fast:60ms; Medium:120ms; Slow:900ms AC \leq 100Hz Max:600ms; Fast:650ms; Medium:1.2s; Slow:1.3s AC \leq 2kHz Max:120ms; Fast:150ms; Medium:450ms; Slow:600ms AC \geq 1MHz Max:120ms; Fast:150ms;		θ	-180° ~ +180°				
SeriesX+R, X+D, X+QSeries & ParallelC+R, C+D, C+Q, L+R, L+D, L+QPolar FormZ + Phase Angle, Y + Phase Angle入力インピーダン100 Ω スDCMax:30ms; Fast:60ms; Medium:120ms; Slow:900msAC \leq 100HzMax:600ms; Fast:650ms; Medium:1.2s; Slow:1.3sAC \leq 2kHzMax:120ms; Fast:180ms; Medium:470ms; Slow:600msAC>2kHzMax:75ms; Fast:150ms; Medium:450ms; Slow:600ms	等価回路	Parallel	C+G, L+G, B+G, B+Q, B+D, B+R				
Series & Parallel C+R, C+D, C+Q, L+R, L+D, L+Q Polar Form Z + Phase Angle, Y + Phase Angle 入力インピーダン 100 Ω ス 測定スピード DC Max:30ms; Fast:60ms; Medium:120ms; Slow:900ms AC \leq 100Hz Max:600ms; Fast:650ms; Medium:1.2s; Slow:1.3s AC \leq 2kHz Max:120ms; Fast:180ms; Medium:470ms; Slow:600ms AC>2kHz Max:75ms; Fast:150ms; Medium:450ms; Slow:600ms		Series	X+R, X+D, X+Q				
Polar FormZ + Phase Angle, Y + Phase Angle入カインピーダン100 Ω スス測定スピードDCMax:30ms; Fast:60ms; Medium:120ms; Slow:900msAC \leq 100HzMax:600ms; Fast:650ms; Medium:1.2s; Slow:1.3sAC \leq 2kHzMax:120ms; Fast:180ms; Medium:470ms; Slow:600msAC \geq 2kHzMax:75ms; Fast:150ms; Medium:450ms; Slow:600ms		Series & Parallel	C+R, C+D, C+Q, L+R, L+D, L+Q				
入力インピーダン 100 Ω ス 測定スピード DC Max:30ms; Fast:60ms; Medium:120ms; Slow:900ms AC \leq 100Hz Max:600ms; Fast:650ms; Medium:1.2s; Slow:1.3s AC \leq 2kHz Max:120ms; Fast:180ms; Medium:470ms; Slow:600ms AC>2kHz Max:75ms; Fast:150ms; Medium:450ms; Slow:600ms	Polar Form	Z + Phase Angle,	Y + Phase Angle				
測定スピード DC Max:30ms; Fast:60ms; Medium:120ms; Slow:900ms AC \leq 100Hz Max:600ms; Fast:650ms; Medium:1.2s; Slow:1.3s AC \leq 2kHz Max:120ms; Fast:180ms; Medium:470ms; Slow:600ms AC>2kHz Max:75ms; Fast:150ms; Medium:450ms; Slow:600ms	入力インピーダン ス	100 Ω					
Medium:120ms; Slow:900ms $AC \leq 100$ HzMax:600ms; Fast:650ms; Medium:1.2s; Slow:1.3s $AC \leq 2k$ HzMax:120ms; Fast:180ms; Medium:470ms; Slow:600ms $AC > 2k$ HzMax:75ms; Fast:150ms; Medium:450ms; Slow:600ms $AC = 1$ MHzMax:120ms; Fast:150ms; Medium:450ms; Slow:600ms	測定スピード	DC	Max:30ms; Fast:60ms;				
AC ≤ 100 HzMax:600ms; Fast:650ms; Medium:1.2s; Slow:1.3sAC ≤ 2 kHzMax:120ms; Fast:180ms; Medium:470ms; Slow:600msAC>2kHzMax:75ms; Fast:150ms; Medium:450ms; Slow:600msAC=1MHzMax:120ms; East:150ms;			Medium:120ms; Slow:900ms				
Medium:1.2s; Slow:1.3s AC≦2kHz Max:120ms; Fast:180ms; Medium:470ms; Slow:600ms AC>2kHz Max:75ms; Fast:150ms; Medium:450ms; Slow:600ms AC=1MHz Max:120ms; Fast:150ms;		AC≦100Hz	Max:600ms; Fast:650ms;				
$AC \ge 2kHz$ Max:120ms; Fast:180ms; Medium:470ms; Slow:600ms $AC > 2kHz$ Max:75ms; Fast:150ms; Medium:450ms; Slow:600ms $AC = 1MHz$ Max:120ms; Fast:150ms;			Medium:1.2s; Slow:1.3s				
AC=1MHz AC=1MHz Medium:470ms; Slow:600ms Medium:450ms; Slow:600ms		AC≦2kHz	Max:120ms; Fast:180ms;				
AC>2kHz Max: 75ms; Fast: 150ms; Medium:450ms; Slow:600ms AC=1MHz Max:120ms; Fast: 150ms;			Medium:4/0ms; Slow:600ms				
AC=1MHz Max:120ms: Fast:150ms:		AG>2kHz	Max: /5ms; Fast: 150ms; Medium:450ms: Slow:600ms				
		AC=1MHz	Max 120ms: Fast 150ms				
(LCR-8101G) Medium:470ms; Slow:620ms		(LCR-8101G)	Medium:470ms; Slow:620ms				

GWINSTEK

	AC≥1~5MHz (LCR−8105G)	Max:120ms; Fast:150ms; Medium:470ms; Slow:620ms
	AC≥1 ~ 10MHz (LCR−8110G)	Max:120ms; Fast:150ms; Medium:470ms; Slow:620ms
駆動信号レベル	LCR-8101G	DC:0.01V~2V AC: 20Hz~1MHz: 0.01V~2Vrms
	LCR-8105G	DC:0.01V \sim 2V AC 20Hz $\sim \leq$ 3MHz:0.01V \sim 2Vrms AC $>$ 3MHz \sim 5MHz:0.01V \sim 1Vrms
	LCR-8110G	DC:0.01V \sim 2V AC 20Hz $\sim \leq$ 3MHz:0.01V \sim 2Vrms AC >3MHz \sim 10MHz:0.01V \sim 1Vrms
駆動信号: ショート回路電流	LCR-8101G	DC:100uA~20mA AC 20Hz~1MHz:100uA~20mA rms
	LCR-8105G	DC:100uA \sim 20mA AC:20Hz \sim \leq 3MHz:100uA \sim 20mArms AC>3MHz \sim 5MHz:100uA \sim 10mA rms
	LCR-8110G	DC:100uA \sim 20mA AC:20Hz \sim \leq 3MHz:100uA \sim 20mArms AC>3MHz \sim 10MHz:100uA \sim 10mA rms
駆動信号分解能	駆動信号 <1V: 1n 駆動信号≥1V: 10r	าV nV
駆動信号: 開放回路確度	LCR-8101G	DC: $\pm 2\% \pm 5mV$ AC20Hz~1MHz: $\pm 2\% \pm 5mV$
	LCR-8105G	DC: $\pm 2\% \pm 5mV$ AC:20Hz $\sim \leq 1$ MHz: $\pm 2\% \pm 5mV$ AC:>1MHz ~ 5 MHz: $\pm 5\% \pm 10mV$
	LCR-8110G	DC: $\pm 2\% \pm 5mV$ AC:20Hz~ ≤ 1 MHz: $\pm 2\% \pm 5mV$ AC:>1MHz~10MHz: $\pm 5\% \pm 10mV$
AC 駆動信号: 周波数確度	5 Digits, ±0.005%	
LCD ディスプレイ	320×240 ドット	

GUINSTEK

LCR-8000G シリーズユーザーマニュアル

インターフェース	RS-232, GPIB			
GPIB アドレス	0~30			
寸法	330 (W) × 170 (H) × 340 (D) mm		
質量	約 5kg			
電源	AC 115V (+10% / -25%)、AC 230V (+15% / -14%)			
	(切替), 50/60Hz.			
マルチステップ	30 Steps			
操作環境	相対湿度	<80%		
	高度	<2000 m		
	温度	0°C~40°C		
	汚染度	2		
保存環境	Location	室内		
	相対湿度	<80%		
	温度	-40°C∼70°C		

フィクスチャ仕様

	LCR-09	LCR-12	LCR-13
種類	SMD/チップテス	ケルビンクリップ	SMD/チップテス
	トフィクスチャ	テストリード(4 線	トフィクスチャ
		式)+グランドクリ	
		ップ	
周波数		DC~10MHz	
最大電圧		+/- 35 V	
寸法範囲	0603~1812	N/A	0201~0805
(SMD/chip)			

	LCR-06A	LCR-05	LCR-07	LCR-08
種類	4 線ケルビン クリップテス トリ <i>ー</i> ド	同軸/垂直リ ード部品の テストフィク	2 線式テスト リード + グラ ンドリード	SMD/クリッ プピン
		スチャ		
周波数	DC~1MHz			
最大電圧	+/- 35 V			

Declaration of Conformity

We

GOOD WILL INSTRUMENT CO., LTD.

(1) No. 7-1, Jhongsing Rd., Tucheng City, Taipei County, Taiwan(2) No. 69, Lu San Road, Suzhou City (Xin Qu), Jiangsu Sheng, China declare, that the below mentioned product

Type of Product: High Precision LCR Meter Model Number: LCR-8101G; LCR-8105G; LCR-8110G

are herewith confirmed to comply with the requirements set out in the Council Directive on the Approximation of the Law of Member States relating to Electromagnetic Compatibility (2004/108/EC) and Low Voltage Directive (2006/95/EC).

For the evaluation regarding the Electromagnetic Compatibility and Low Voltage Directive, the following standards were applied: (2) EMC

Electrical equipment for measurement, control and laboratory use		
EMC requirements (2004/108/EC)		
Harmonized Standard	EN 55024:1998+A1:2001+A2:2003	
Conducted & Radiated Emission	Electrostatic Discharge	
EN 55022 : 2006 Class B	IEC 61000-4-2: 2001	
Current Harmonics	Radiated Immunity	
EN 61000-3-2: 2006	IEC 61000-4-3: 2006	
Voltage Fluctuations	Electrical Fast Transients	
EN 61000-3-3: 1995+A1: 2001	IEC 61000-4-4: 2004	
+A2: 2005		
	Surge Immunity	
	IEC 61000-4-5: 2005	
	Conducted Susceptibility	
	IEC 61000-4-6: 2006	
	Power Frequency Magnetic Field	
	IEC 61000-4-8: 2001	
	Voltage Dip/ Interruption	
	IEC 61000-4-11: 2004	

© Safety

Low Voltage Equipment Directive 2006/95/EC	
Safety Requirements	IEC/EN 61010-1: 2001

製品についてのご質問等につきましては、下記まで お問い合わせください。 TEL:03-5823-5656 FAX:03-5823-5655

お問い合わせ E-Mail:<u>info@instek.co.jp</u> HomePage:http://www.instek.co.jp

> 株式会社 インステック ジャパン 〒101-0032 東京都千代田区岩本町 1-3-3